



标 准 规 格 书

RS015X-B

创建A 2025年02月13日

川崎重工业株式会社
机器人事业部

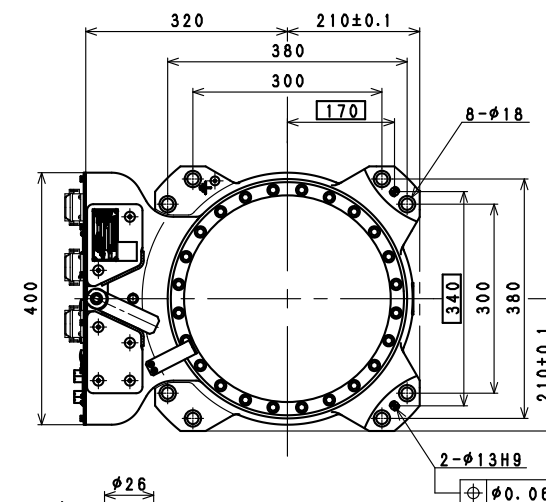
规格书编号： 90151-0051DCA

本规格书的刊载内容如出于完善的目的进行修订或更改，恕不另行通知。

机器人规格

1. 机械型号	RS015X-B																						
2. 手臂形式	垂直多关节型																						
3. 自由度	6轴																						
4. 最大可搬运质量	15kg																						
5. 最大覆盖范围	3,150mm																						
6. 位置重复精度	± 0.06mm (手腕法兰面) 符合ISO9283																						
7. 构成轴规格	<table border="1"> <thead> <tr> <th>动作轴</th><th>动作范围</th><th>最大速度</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>手臂旋转 (JT1)</td><td>± 180 °</td><td>180 ° /s</td></tr> <tr> <td>手臂前后 (JT2)</td><td>+ 140 ° 至 - 105 °</td><td>180 ° /s</td></tr> <tr> <td>手臂上下 (JT3)</td><td>+ 135 ° 至 - 155 °</td><td>200 ° /s</td></tr> <tr> <td>手腕旋转 (JT4)</td><td>± 360 °</td><td>410 ° /s</td></tr> <tr> <td>手腕弯曲 (JT5)</td><td>± 145 °</td><td>360 ° /s</td></tr> <tr> <td>手腕扭转 (JT6)</td><td>± 360 °</td><td>610 ° /s</td></tr> </tbody> </table>		动作轴	动作范围	最大速度	手臂旋转 (JT1)	± 180 °	180 ° /s	手臂前后 (JT2)	+ 140 ° 至 - 105 °	180 ° /s	手臂上下 (JT3)	+ 135 ° 至 - 155 °	200 ° /s	手腕旋转 (JT4)	± 360 °	410 ° /s	手腕弯曲 (JT5)	± 145 °	360 ° /s	手腕扭转 (JT6)	± 360 °	610 ° /s
动作轴	动作范围	最大速度																					
手臂旋转 (JT1)	± 180 °	180 ° /s																					
手臂前后 (JT2)	+ 140 ° 至 - 105 °	180 ° /s																					
手臂上下 (JT3)	+ 135 ° 至 - 155 °	200 ° /s																					
手腕旋转 (JT4)	± 360 °	410 ° /s																					
手腕弯曲 (JT5)	± 145 °	360 ° /s																					
手腕扭转 (JT6)	± 360 °	610 ° /s																					
8. 手腕轴允许负载	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th><th>最大负载扭矩</th><th>负载惯性矩*</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>JT4</td><td>34N·m</td><td>0.8kg·m²</td></tr> <tr> <td>JT5</td><td>34N·m</td><td>0.8kg·m²</td></tr> <tr> <td>JT6</td><td>22N·m</td><td>0.25kg·m²</td></tr> </tbody> </table> 注* 此表中的值表示将允许的最大扭矩施加到手腕各轴时允许的负载惯性矩。 有关其他详细信息，请另行咨询本公司。			最大负载扭矩	负载惯性矩*	JT4	34N·m	0.8kg·m ²	JT5	34N·m	0.8kg·m ²	JT6	22N·m	0.25kg·m ²									
	最大负载扭矩	负载惯性矩*																					
JT4	34N·m	0.8kg·m ²																					
JT5	34N·m	0.8kg·m ²																					
JT6	22N·m	0.25kg·m ²																					
9. 质量	545kg (不包括选购件)																						
10. 安装方法	落地式、吊装式																						
11. 安装环境	环境温度：0至45																						
	相对湿度：35至85% (无结露)																						
12. 涂装颜色	相当于孟塞尔 10GY9/1																						
13. 防护等级	手腕部：IP67相当 基轴部：IP65相当																						
14. 内置功能	空气配管 (φ10 × 2根)																						
15. 选购件	安装规格	壁挂式规格																					
	防护等级	基轴部：IP67相当																					
	传感器线束	12个电路																					
	选购的线束	7对																					
	内置阀	双/单电磁阀 (总计4个电路以内)																					
	空气三件套																						
	机械挡块	可变挡块：JT1/JT2/JT3																					
	涂装颜色																						
	安装基座	300mmH / 600mmH																					
	底板	750mm × 750mm																					

有关维护零件和备件，请另行咨询。



Technical drawing of a circular part with 24 holes. The drawing includes the following dimensions and tolerances:

- Outer diameter: $\phi 63$
- Inner diameter: $\phi 40$
- Hole diameter: $\phi 6$
- Angle: 45°
- Angle: 90°
- Tolerance: $6H7 Dp6$
- Tolerance: $0.04 X$
- Tolerance: $40H7 Dp6$
- Tolerance: 6.3
- Tolerance: $4-M6 Dp9$
- Tolerance: $0.3 X$

RS015X
WORKING RANGE