



## 标 准 规 格 书

RD080N-B

创建A 2025年09月30日

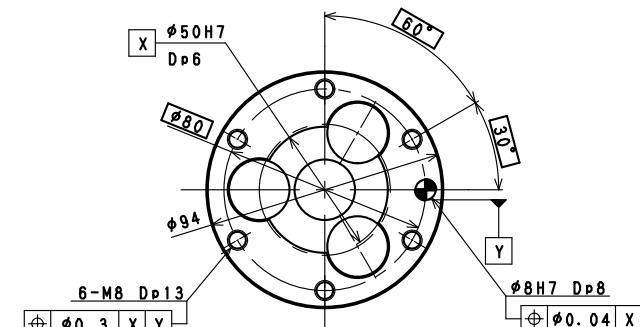
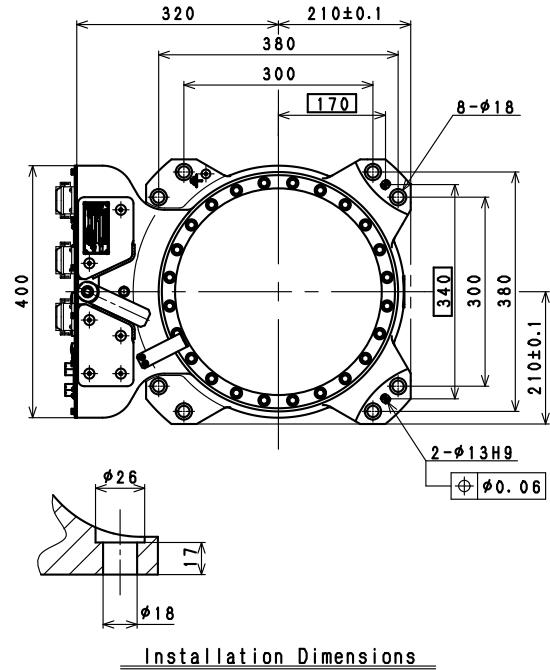
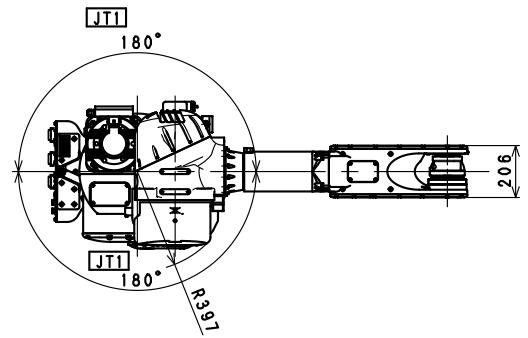
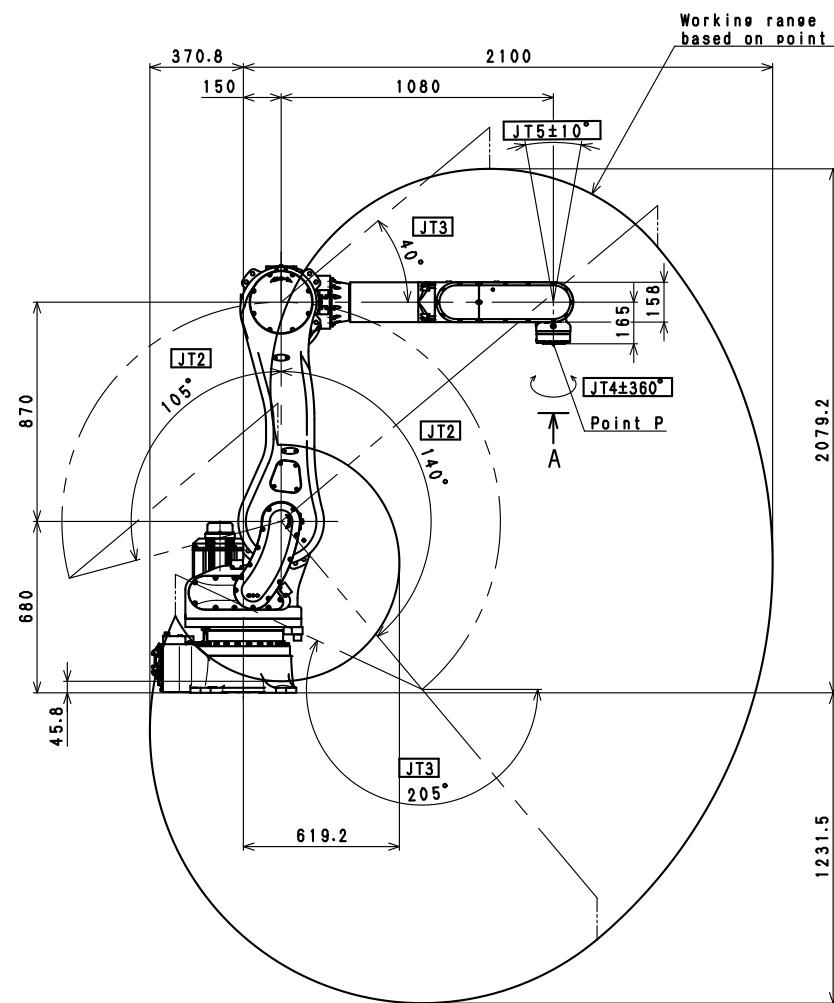
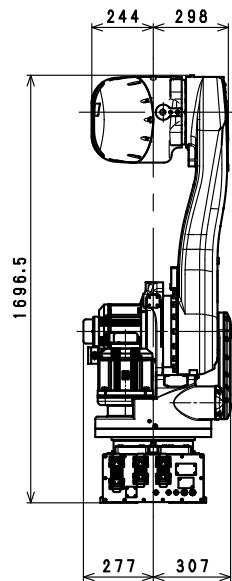
川崎重工业株式会社  
机器人事业部

规格书编号 : 90151-0078DCA

## 机器人规格

1. 机械型号	RD080N-B																						
2. 手臂形式	垂直多关节型																						
3. 自由度	5轴																						
4. 最大可搬运质量	80kg																						
5. 最大覆盖范围	2,100mm																						
6. 最大处理能力	约900次/h (80kg负载时 上下 400mm 左右 2000mm)																						
7. 位置重复精度	$\pm 0.07\text{mm}$ (手腕法兰面) 符合ISO9283																						
8. 构成轴规格	<table border="1"> <thead> <tr> <th>动作轴</th> <th>动作范围</th> <th>最大速度</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>手臂旋转 ( JT1 )</td> <td><math>\pm 180^\circ</math></td> <td><math>180^\circ/\text{s}</math></td> </tr> <tr> <td>手臂前后 ( JT2 )</td> <td><math>+140^\circ</math> 至 <math>-105^\circ</math></td> <td><math>180^\circ/\text{s}</math></td> </tr> <tr> <td>手臂上下 ( JT3 )</td> <td><math>+40^\circ</math> 至 <math>-205^\circ</math></td> <td><math>175^\circ/\text{s}</math></td> </tr> <tr> <td>手腕扭转 ( JT4 )</td> <td><math>\pm 360^\circ</math></td> <td><math>360^\circ/\text{s}</math></td> </tr> <tr> <td>手腕弯曲* ( JT5 )</td> <td><math>\pm 10^\circ</math>*</td> <td>-</td> </tr> </tbody> </table> <p>注* JT5的动作角度相对于垂直向下为<math>\pm 10^\circ</math>。</p>			动作轴	动作范围	最大速度	手臂旋转 ( JT1 )	$\pm 180^\circ$	$180^\circ/\text{s}$	手臂前后 ( JT2 )	$+140^\circ$ 至 $-105^\circ$	$180^\circ/\text{s}$	手臂上下 ( JT3 )	$+40^\circ$ 至 $-205^\circ$	$175^\circ/\text{s}$	手腕扭转 ( JT4 )	$\pm 360^\circ$	$360^\circ/\text{s}$	手腕弯曲* ( JT5 )	$\pm 10^\circ$ *	-		
动作轴	动作范围	最大速度																					
手臂旋转 ( JT1 )	$\pm 180^\circ$	$180^\circ/\text{s}$																					
手臂前后 ( JT2 )	$+140^\circ$ 至 $-105^\circ$	$180^\circ/\text{s}$																					
手臂上下 ( JT3 )	$+40^\circ$ 至 $-205^\circ$	$175^\circ/\text{s}$																					
手腕扭转 ( JT4 )	$\pm 360^\circ$	$360^\circ/\text{s}$																					
手腕弯曲* ( JT5 )	$\pm 10^\circ$ *	-																					
9. 手腕轴允许负载	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th> <th>最大负载扭矩</th> <th>负载惯性矩*</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>JT4</td> <td>-</td> <td><math>13.7\text{kg}\cdot\text{m}^2</math></td> </tr> </tbody> </table> <p>注* 因负载质量中心位置有限制, 请参阅“安装和连接手册”。 有关其他详细信息, 请另行咨询本公司。</p>				最大负载扭矩	负载惯性矩*	JT4	-	$13.7\text{kg}\cdot\text{m}^2$														
	最大负载扭矩	负载惯性矩*																					
JT4	-	$13.7\text{kg}\cdot\text{m}^2$																					
10. 质量	540kg (不包括选配件)																						
11. 安装方法	落地式																						
12. 安装环境	<p>环境温度: 0至45</p> <p>相对湿度: 35至85% (无结露)</p>																						
13. 涂装颜色	相当于孟塞尔 10GY9/1																						
14. 防护等级	手腕部: IP67相当 基轴部: IP65相当																						
15. 清洁度	相当于Class 6 *非保证值。																						
16. 内置功能	空气配管 ( 10×2根 )																						
17. 选配件	<table border="1"> <tbody> <tr> <td>防护等级</td> <td>基轴部: IP67相当</td> </tr> <tr> <td>传感器机内线束</td> <td>12个电路</td> </tr> <tr> <td>选购的机内线束</td> <td>7对</td> </tr> <tr> <td>内置阀</td> <td>双/单电磁阀 总计4个电路以内</td> </tr> <tr> <td>空气三件套</td> <td></td> </tr> <tr> <td>机械挡块</td> <td>可变挡块: JT1/JT2/JT3</td> </tr> <tr> <td>指定涂装颜色</td> <td></td> </tr> <tr> <td>安装基座</td> <td>300mmH / 600mmH</td> </tr> <tr> <td>底板</td> <td>750mm × 750mm</td> </tr> <tr> <td></td> <td></td> </tr> </tbody> </table>			防护等级	基轴部: IP67相当	传感器机内线束	12个电路	选购的机内线束	7对	内置阀	双/单电磁阀 总计4个电路以内	空气三件套		机械挡块	可变挡块: JT1/JT2/JT3	指定涂装颜色		安装基座	300mmH / 600mmH	底板	750mm × 750mm		
防护等级	基轴部: IP67相当																						
传感器机内线束	12个电路																						
选购的机内线束	7对																						
内置阀	双/单电磁阀 总计4个电路以内																						
空气三件套																							
机械挡块	可变挡块: JT1/JT2/JT3																						
指定涂装颜色																							
安装基座	300mmH / 600mmH																						
底板	750mm × 750mm																						

有关维护零件和备件, 请另行咨询。



RD080N  
WORKING RANGE