



标 准 规 格 书

RS005N-A

创建A 2025年02月13日

川崎重工业株式会社
机器人事业部

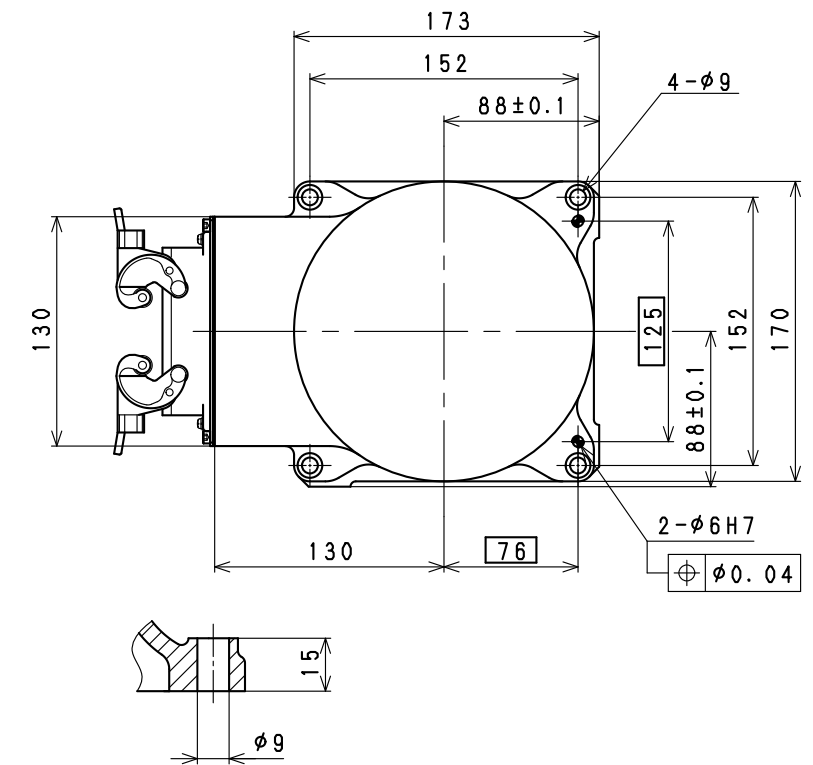
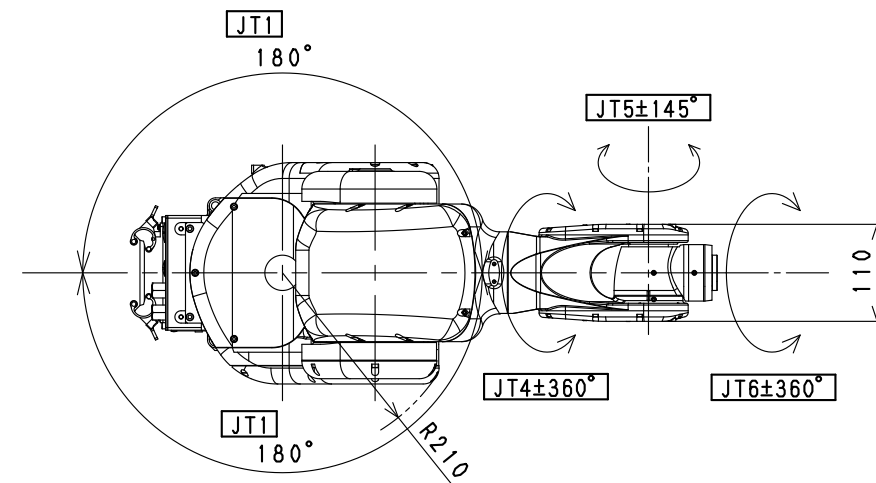
规格书编号： 90151-0185DCA

本规格书的刊载内容如出于完善的目的进行修订或更改，恕不另行通知。

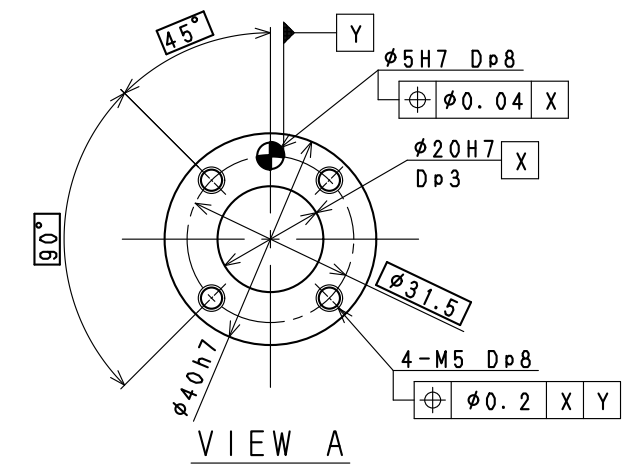
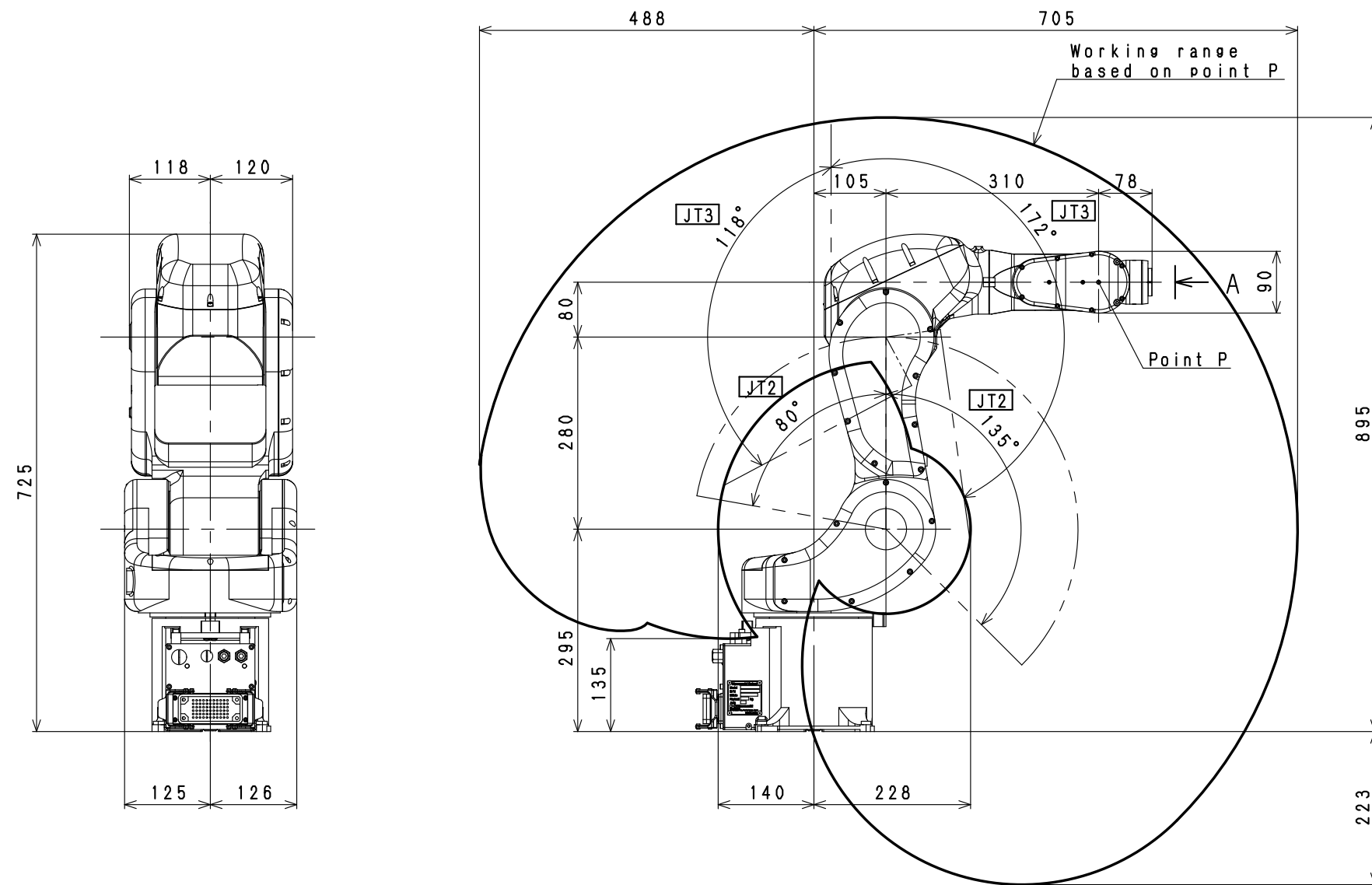
机器人规格

1. 机械型号	RS005N-A																														
2. 手臂形式	垂直多关节型																														
3. 自由度	6轴																														
4. 最大可搬运质量	5kg																														
5. 最大覆盖范围	705mm																														
6. 位置重复精度	± 0.02mm（手腕法兰面）符合ISO9283																														
7. 构成轴规格	<table><tr><td></td><td>动作轴</td><td>动作范围</td><td>最大速度</td></tr><tr><td></td><td>手臂旋转（JT1）</td><td>± 180 °</td><td>360 ° /s</td></tr><tr><td></td><td>手臂前后（JT2）</td><td>+ 135 ° 至 - 80 °</td><td>360 ° /s</td></tr><tr><td></td><td>手臂上下（JT3）</td><td>+ 118 ° 至 - 172 °</td><td>410 ° /s</td></tr><tr><td></td><td>手腕旋转（JT4）</td><td>± 360 °</td><td>460 ° /s</td></tr><tr><td></td><td>手腕弯曲（JT5）</td><td>± 145 °</td><td>460 ° /s</td></tr><tr><td></td><td>手腕扭转（JT6）</td><td>± 360 °</td><td>740 ° /s</td></tr></table>				动作轴	动作范围	最大速度		手臂旋转（JT1）	± 180 °	360 ° /s		手臂前后（JT2）	+ 135 ° 至 - 80 °	360 ° /s		手臂上下（JT3）	+ 118 ° 至 - 172 °	410 ° /s		手腕旋转（JT4）	± 360 °	460 ° /s		手腕弯曲（JT5）	± 145 °	460 ° /s		手腕扭转（JT6）	± 360 °	740 ° /s
	动作轴	动作范围	最大速度																												
	手臂旋转（JT1）	± 180 °	360 ° /s																												
	手臂前后（JT2）	+ 135 ° 至 - 80 °	360 ° /s																												
	手臂上下（JT3）	+ 118 ° 至 - 172 °	410 ° /s																												
	手腕旋转（JT4）	± 360 °	460 ° /s																												
	手腕弯曲（JT5）	± 145 °	460 ° /s																												
	手腕扭转（JT6）	± 360 °	740 ° /s																												
8. 手腕轴允许负载	<table><tr><td></td><td>最大负载扭矩</td><td>负载惯性矩*</td></tr><tr><td>JT4</td><td>12.3N・m</td><td>0.40kg・m²</td></tr><tr><td>JT5</td><td>12.3N・m</td><td>0.40kg・m²</td></tr><tr><td>JT6</td><td>7.0N・m</td><td>0.12kg・m²</td></tr></table> 注* 此表中的值表示将允许的最大扭矩施加到手腕各轴时允许的负载惯性矩。 有关其他详细信息，请另行咨询本公司。				最大负载扭矩	负载惯性矩*	JT4	12.3N・m	0.40kg・m ²	JT5	12.3N・m	0.40kg・m ²	JT6	7.0N・m	0.12kg・m ²																
	最大负载扭矩	负载惯性矩*																													
JT4	12.3N・m	0.40kg・m ²																													
JT5	12.3N・m	0.40kg・m ²																													
JT6	7.0N・m	0.12kg・m ²																													
9. 质量	34kg（不包括选购件）																														
10. 安装方法	落地式、吊装式																														
11. 安装环境	环境温度：0至45 相对湿度：35至85%（无结露）																														
12. 涂装颜色	相当于孟塞尔 10GY9/1																														
13. 防护等级	手腕部：IP67相当 基轴部：IP65相当																														
14. 内置功能	空气配管（φ6×2根）																														
15. 选购件	<table><tr><td>安装规格</td><td>壁挂式规格</td></tr><tr><td>防护等级</td><td>基轴部：IP67相当</td></tr><tr><td>传感器机内线束</td><td>12个电路</td></tr><tr><td>内置阀</td><td>双/单电磁阀 总计3个电路以内</td></tr><tr><td>空气三件套</td><td></td></tr><tr><td>机械挡块</td><td>可变挡块：JT1</td></tr><tr><td>指定涂装颜色</td><td></td></tr><tr><td>安装基座</td><td>300mmH / 600mmH</td></tr><tr><td>底板</td><td>400mm×400mm</td></tr><tr><td></td><td></td></tr><tr><td></td><td></td></tr></table>			安装规格	壁挂式规格	防护等级	基轴部：IP67相当	传感器机内线束	12个电路	内置阀	双/单电磁阀 总计3个电路以内	空气三件套		机械挡块	可变挡块：JT1	指定涂装颜色		安装基座	300mmH / 600mmH	底板	400mm×400mm										
安装规格	壁挂式规格																														
防护等级	基轴部：IP67相当																														
传感器机内线束	12个电路																														
内置阀	双/单电磁阀 总计3个电路以内																														
空气三件套																															
机械挡块	可变挡块：JT1																														
指定涂装颜色																															
安装基座	300mmH / 600mmH																														
底板	400mm×400mm																														

有关维护零件和备件，请另行咨询。



Installation Dimensions



RS005N
WORKING RANGE