



標準仕様書

BX100N-B00x

作成A 2015年02月17日
改訂D 2024年04月03日

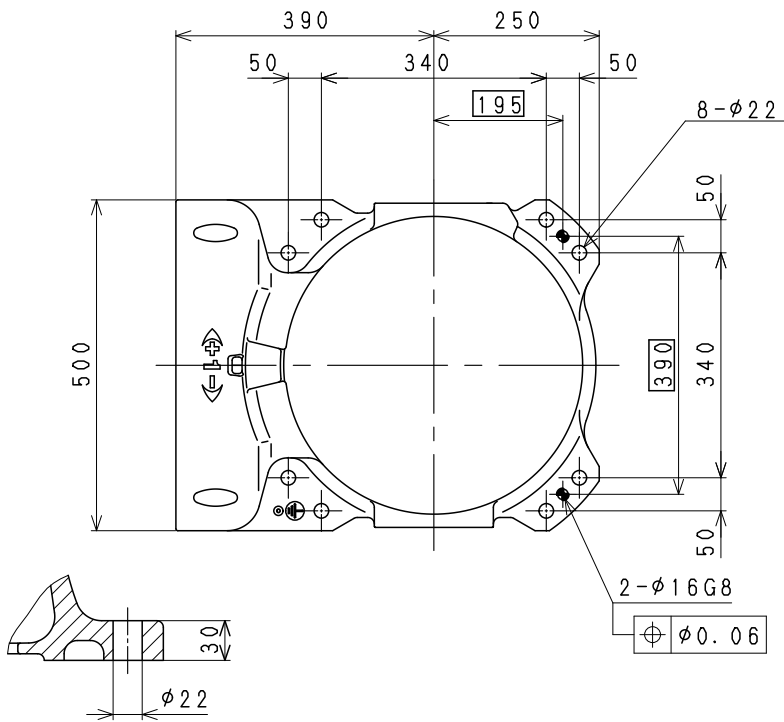
川崎重工業株式会社
ロボットディビジョン

仕様書番号 : 90151-0006DJD

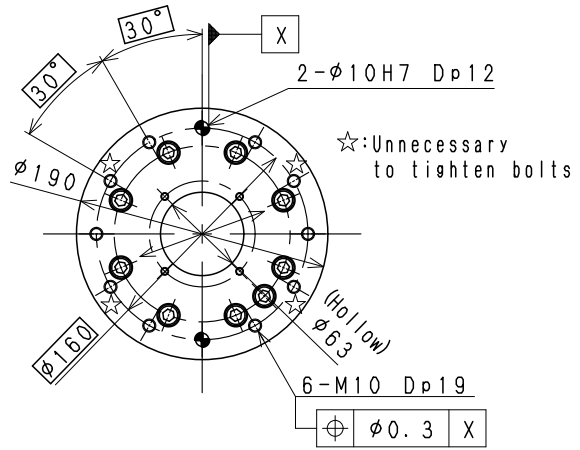
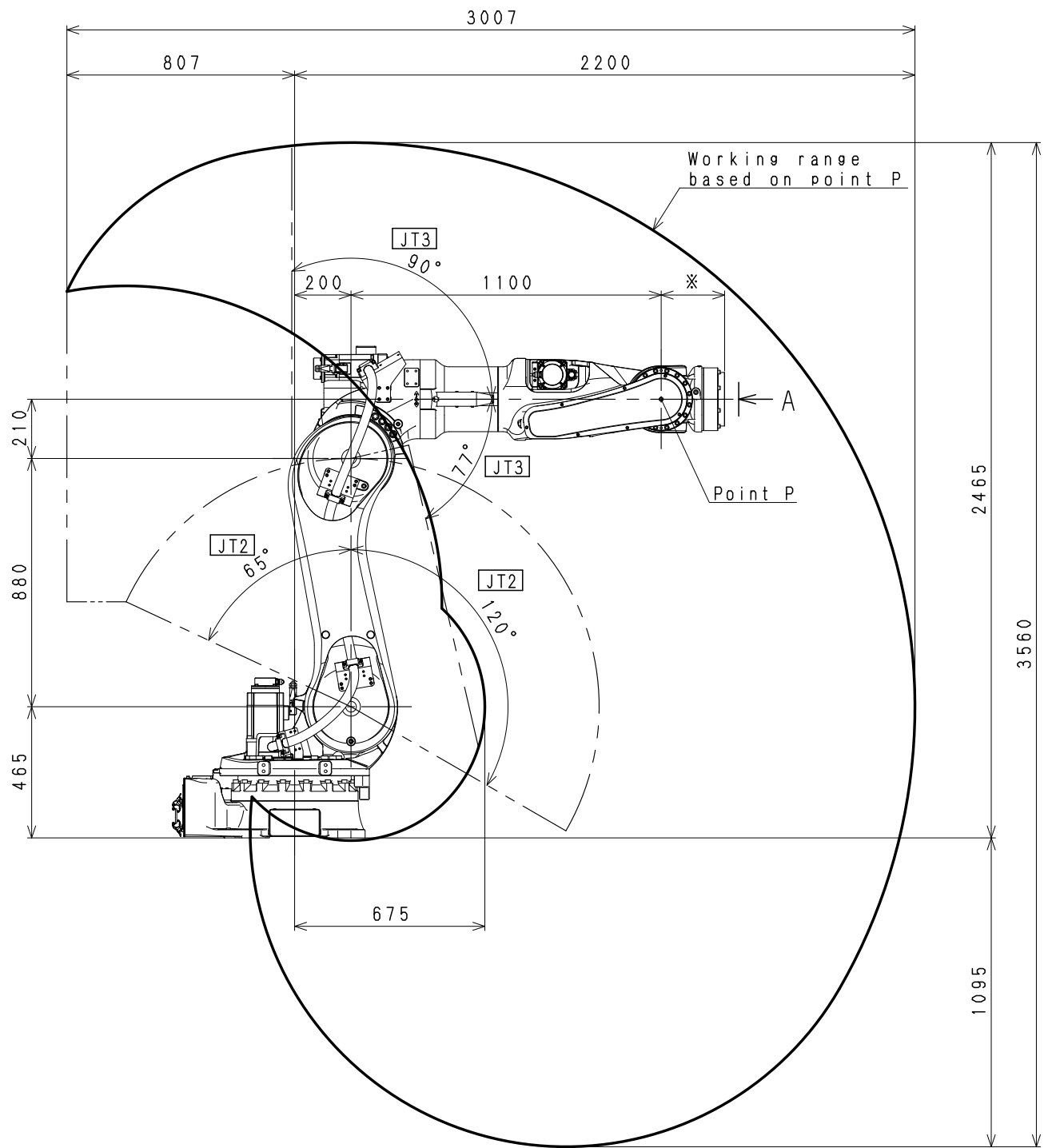
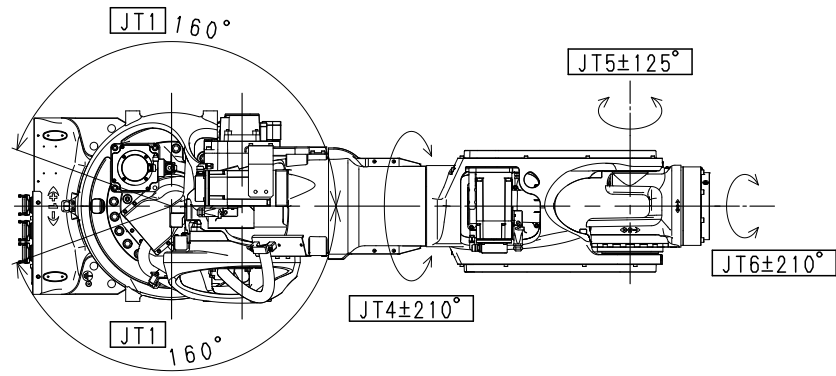
本仕様書の掲載内容は、改良のため予告なく改訂・変更することがあります。

ロボット仕様

1. 機械型式	BX100N-B																														
2. アーム形式	垂直多関節型																														
3. 自由度	6軸（オプション 7軸）																														
4. 最大可搬質量	100 kg																														
5. 最大リーチ	2,200 mm																														
6. 位置繰り返し精度	±0.06 mm（手首フランジ面） ISO9283に準拠																														
7. 構成軸仕様	<table><tr><th colspan="2">動作軸</th><th>動作範囲</th><th>最大速度</th></tr><tr><td>腕旋回</td><td>(JT1)</td><td>±160 °</td><td>135 ° /s</td></tr><tr><td>腕前後</td><td>(JT2)</td><td>+120 ° - -65 °</td><td>110 ° /s</td></tr><tr><td>腕上下</td><td>(JT3)</td><td>+90 ° - -77 °</td><td>140 ° /s</td></tr><tr><td>手首回転</td><td>(JT4)</td><td>±210 °</td><td>200 ° /s</td></tr><tr><td>手首曲げ</td><td>(JT5)</td><td>±125 °</td><td>200 ° /s</td></tr><tr><td>手首捻り</td><td>(JT6)</td><td>±210 °</td><td>300 ° /s</td></tr></table>			動作軸		動作範囲	最大速度	腕旋回	(JT1)	±160 °	135 ° /s	腕前後	(JT2)	+120 ° - -65 °	110 ° /s	腕上下	(JT3)	+90 ° - -77 °	140 ° /s	手首回転	(JT4)	±210 °	200 ° /s	手首曲げ	(JT5)	±125 °	200 ° /s	手首捻り	(JT6)	±210 °	300 ° /s
動作軸		動作範囲	最大速度																												
腕旋回	(JT1)	±160 °	135 ° /s																												
腕前後	(JT2)	+120 ° - -65 °	110 ° /s																												
腕上下	(JT3)	+90 ° - -77 °	140 ° /s																												
手首回転	(JT4)	±210 °	200 ° /s																												
手首曲げ	(JT5)	±125 °	200 ° /s																												
手首捻り	(JT6)	±210 °	300 ° /s																												
8. 手首軸許容負荷	<table><tr><th></th><th>最大負荷トルク</th><th>負荷慣性モーメント*</th></tr><tr><td>JT4</td><td>588.4 N・m</td><td>60 kg・m²</td></tr><tr><td>JT5</td><td>588.4 N・m</td><td>60 kg・m²</td></tr><tr><td>JT6</td><td>294.2 N・m</td><td>30 kg・m²</td></tr></table> 注* この表の中の値は、手首各軸に許容される最大トルクが負荷された時、許容される負荷慣性モーメントを示します。 その他詳細につきましては、別途当社まで御問い合わせください。				最大負荷トルク	負荷慣性モーメント*	JT4	588.4 N・m	60 kg・m ²	JT5	588.4 N・m	60 kg・m ²	JT6	294.2 N・m	30 kg・m ²																
	最大負荷トルク	負荷慣性モーメント*																													
JT4	588.4 N・m	60 kg・m ²																													
JT5	588.4 N・m	60 kg・m ²																													
JT6	294.2 N・m	30 kg・m ²																													
9. 質量	740 kg（除く、オプション品）																														
10. 設置方法	床置き																														
11. 設置環境	周囲温度： 0 - 45 °C 相対湿度： 35 - 85 %（但し、結露無きこと）																														
12. 塗装色	マンセル 10GY9/1 相当																														
13. 保護等級	手首部：IP67 相当 基軸部：IP54 相当																														
14. 内蔵機能	-																														
15. オプション																															
設置方法	-																														
保護等級	JT6シール保護フランジ																														
オプションハーネス	タイプC0 タイプD0 タイプE0（NPN） タイプE0（PNP） タイプH0（NPN） タイプH0（PNP）																														
空圧機器	ダブル / シングルソレノイドバルブ （計3回路以内）																														
空圧回路	エアー3点セット																														
メカストップ	可変ストッパーJT1/JT2/JT3																														
アダプタプレート	ツール-手首フランジ間(ツール側タップPCD:125/160、92/125、125)																														
設置架台	-																														
搬送治具	フォークポケット																														

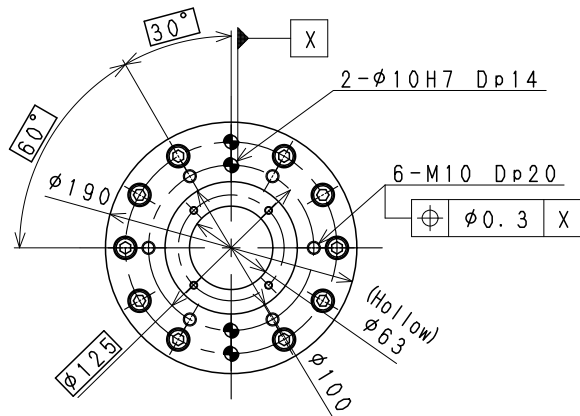


Installation Dimensions



STANDARD FLANGE

※ Dimension: 225



OPTION FLANGE

※ Dimension: 245

VIEW A

BX100N
WORKING RANGE