



標準仕様書

BXP135X-A

作成A 2021年02月16日
改訂B 2024年04月03日

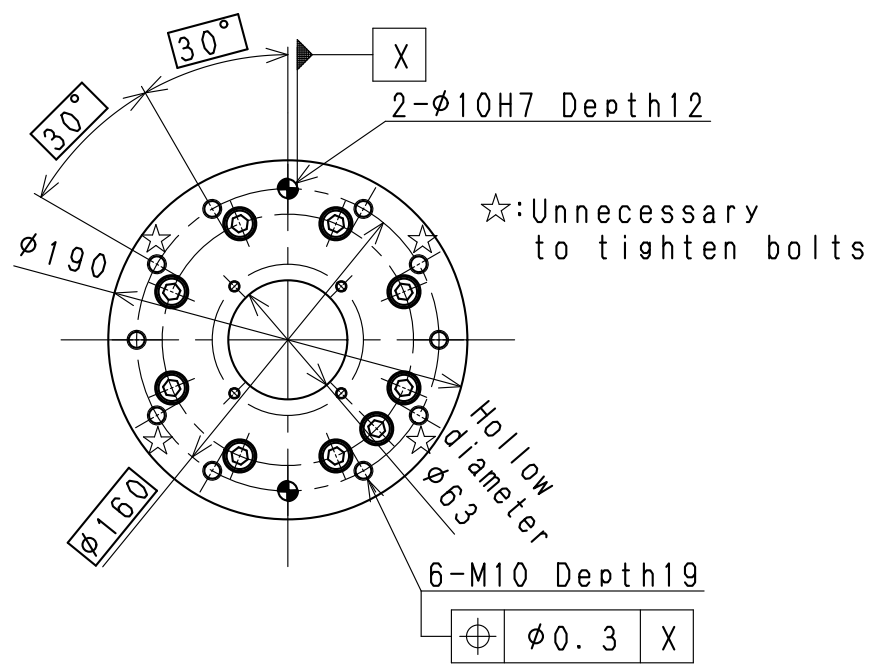
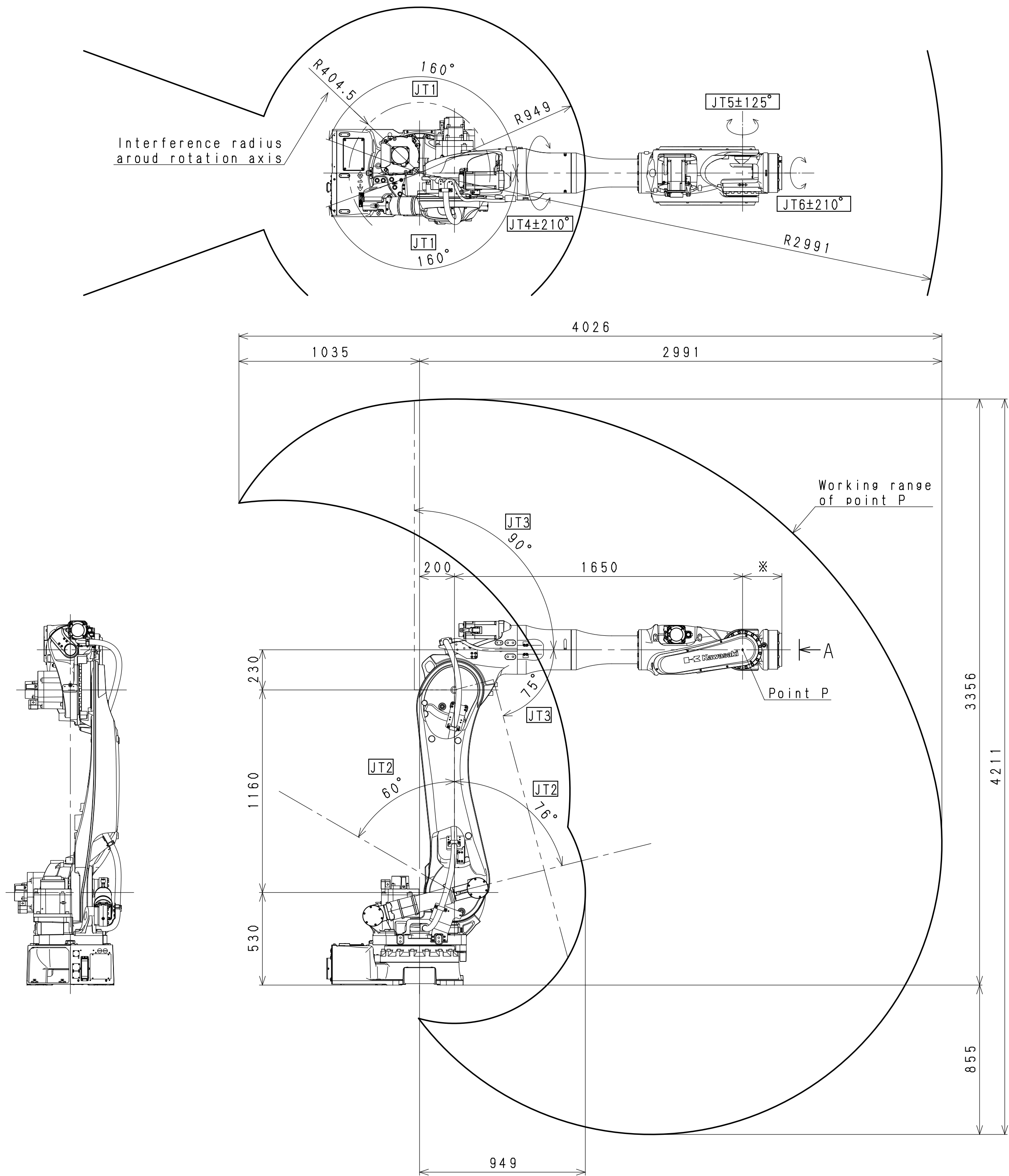
川崎重工業株式会社
ロボットディビジョン

仕様書番号： 90151-0356DJB

本仕様書の掲載内容は、改良のため予告なく改訂・変更することがあります。

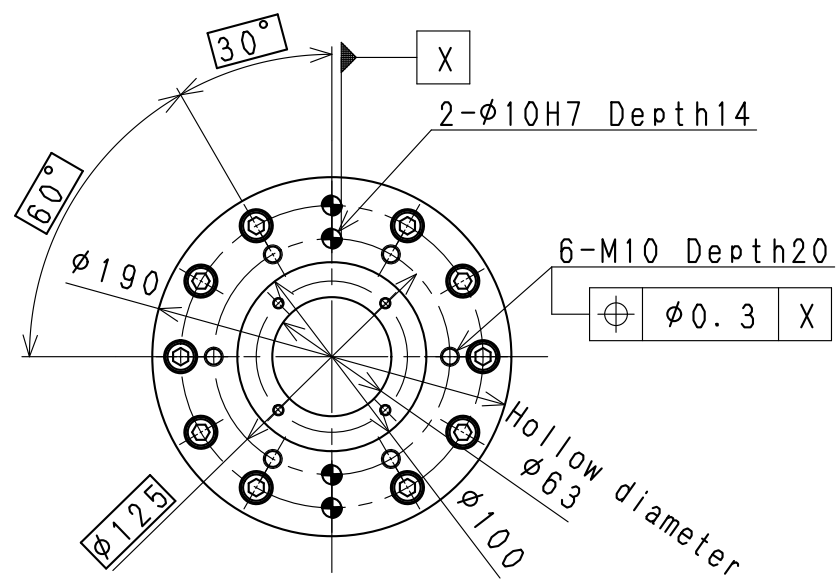
ロボット仕様

1. 機械型式	BXP135X-A																							
2. アーム形式	垂直多関節型																							
3. 自由度	6 軸(オプション 7軸)																							
4. 最大可搬質量	135 kg																							
5. 最大リーチ	2,991 mm																							
6. 位置繰り返し精度	±0.06 mm(手首フランジ面) ISO9283に準拠																							
7. 構成軸仕様	<table><tr><th>動作軸</th><th>動作範囲</th><th>最大速度</th></tr><tr><td>腕旋回 (JT1)</td><td>±160 °</td><td>140 °/s</td></tr><tr><td>腕前後 (JT2)</td><td>+76 ° - -60 °</td><td>105 °/s</td></tr><tr><td>腕上下 (JT3)</td><td>+90 ° - -75 °</td><td>140 °/s</td></tr><tr><td>手首回転 (JT4)</td><td>±210 °</td><td>220 °/s</td></tr><tr><td>手首曲げ (JT5)</td><td>±125 °</td><td>200 °/s</td></tr><tr><td>手首捻り (JT6)</td><td>±210 °</td><td>300 °/s</td></tr></table>			動作軸	動作範囲	最大速度	腕旋回 (JT1)	±160 °	140 °/s	腕前後 (JT2)	+76 ° - -60 °	105 °/s	腕上下 (JT3)	+90 ° - -75 °	140 °/s	手首回転 (JT4)	±210 °	220 °/s	手首曲げ (JT5)	±125 °	200 °/s	手首捻り (JT6)	±210 °	300 °/s
動作軸	動作範囲	最大速度																						
腕旋回 (JT1)	±160 °	140 °/s																						
腕前後 (JT2)	+76 ° - -60 °	105 °/s																						
腕上下 (JT3)	+90 ° - -75 °	140 °/s																						
手首回転 (JT4)	±210 °	220 °/s																						
手首曲げ (JT5)	±125 °	200 °/s																						
手首捻り (JT6)	±210 °	300 °/s																						
8. 手首軸許容負荷	<table><tr><th></th><th>最大負荷トルク</th><th>負荷慣性モーメント*</th></tr><tr><td>JT4</td><td>855 N・m</td><td>90 kg・m²</td></tr><tr><td>JT5</td><td>855 N・m</td><td>90 kg・m²</td></tr><tr><td>JT6</td><td>445 N・m</td><td>50 kg・m²</td></tr></table> 注* この表の中の値は、手首各軸に許容される最大トルクが負荷された時、許容される負荷慣性モーメントを示します。 その他詳細につきましては、別途当社まで御問い合わせください。				最大負荷トルク	負荷慣性モーメント*	JT4	855 N・m	90 kg・m ²	JT5	855 N・m	90 kg・m ²	JT6	445 N・m	50 kg・m ²									
	最大負荷トルク	負荷慣性モーメント*																						
JT4	855 N・m	90 kg・m ²																						
JT5	855 N・m	90 kg・m ²																						
JT6	445 N・m	50 kg・m ²																						
9. 質量	880 kg (除く、オプション品)																							
10. 設置方法	床置き																							
11. 設置環境	周囲温度: 0 - 45 °C 相対湿度: 35 - 85 % (但し、結露無きこと)																							
12. 塗装色	マンセル 10GY9/1 相当																							
13. 保護等級	手首部 : IP67 相当 基軸部 : IP54 相当																							
14. 内蔵機能	-																							
15. オプション																								
設置方法	-																							
保護等級	JT6シール保護フランジ																							
オプションハーネス	タイプC0 タイプD0 タイプE0 (NPN) タイプE0(PNP) タイプH0 (NPN) タイプH0(PNP)																							
空圧機器	ダブル / シングルソレノイドバルブ (計3回路以内)																							
空圧回路	-																							
メカストップ	可変ストッパーJT1/JT2/JT3																							
アダプタプレート	ツール-手首フランジ間(ツール側タップPCD:125/160、92/125、125)																							
設置架台	-																							
搬送治具	フォークポケット																							



STANDARD FLANGE

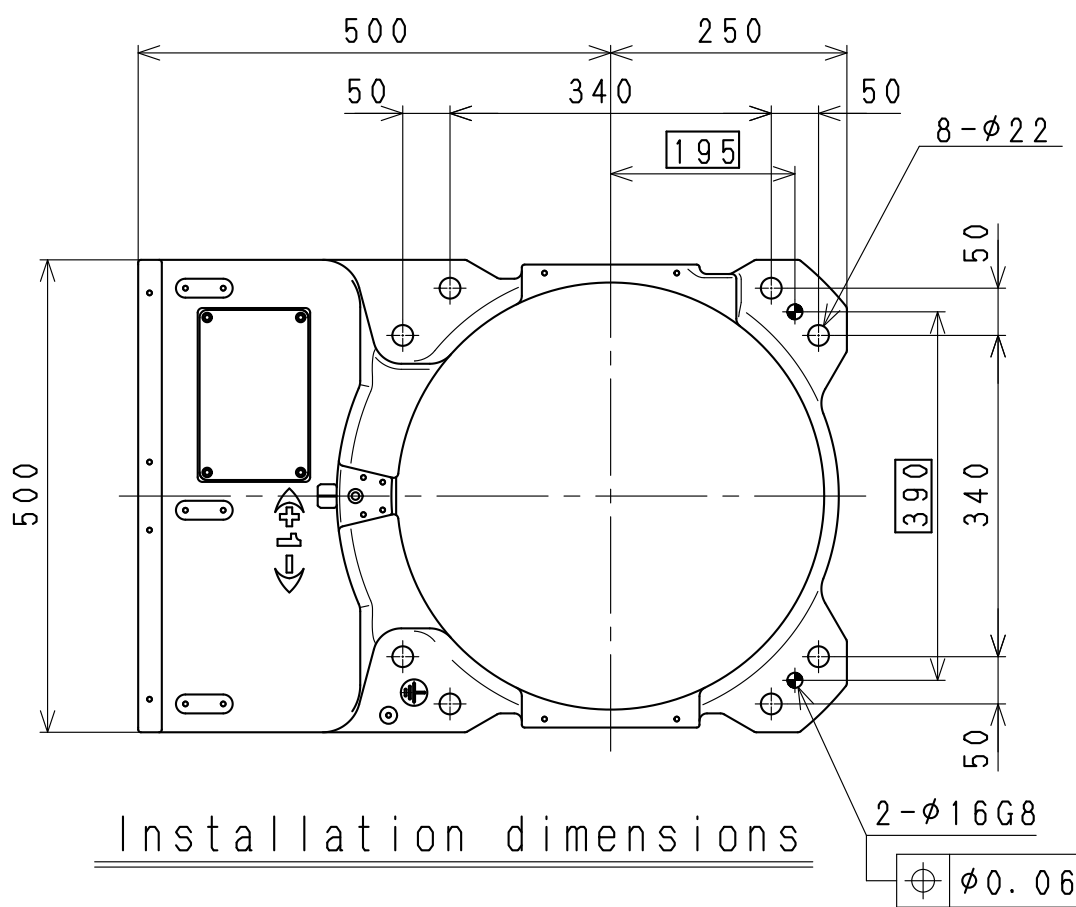
※ Dimension:225



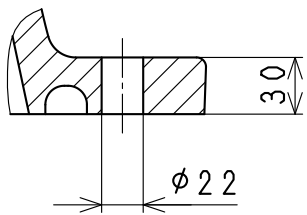
OPTION FLANGE

※ Dimension:245

View A



Installation dimensions



BXP135X
WORKING RANGE