



標 準 仕 様 書

BXP210L-A

作成A 2021年01月21日
改訂B 2024年04月03日

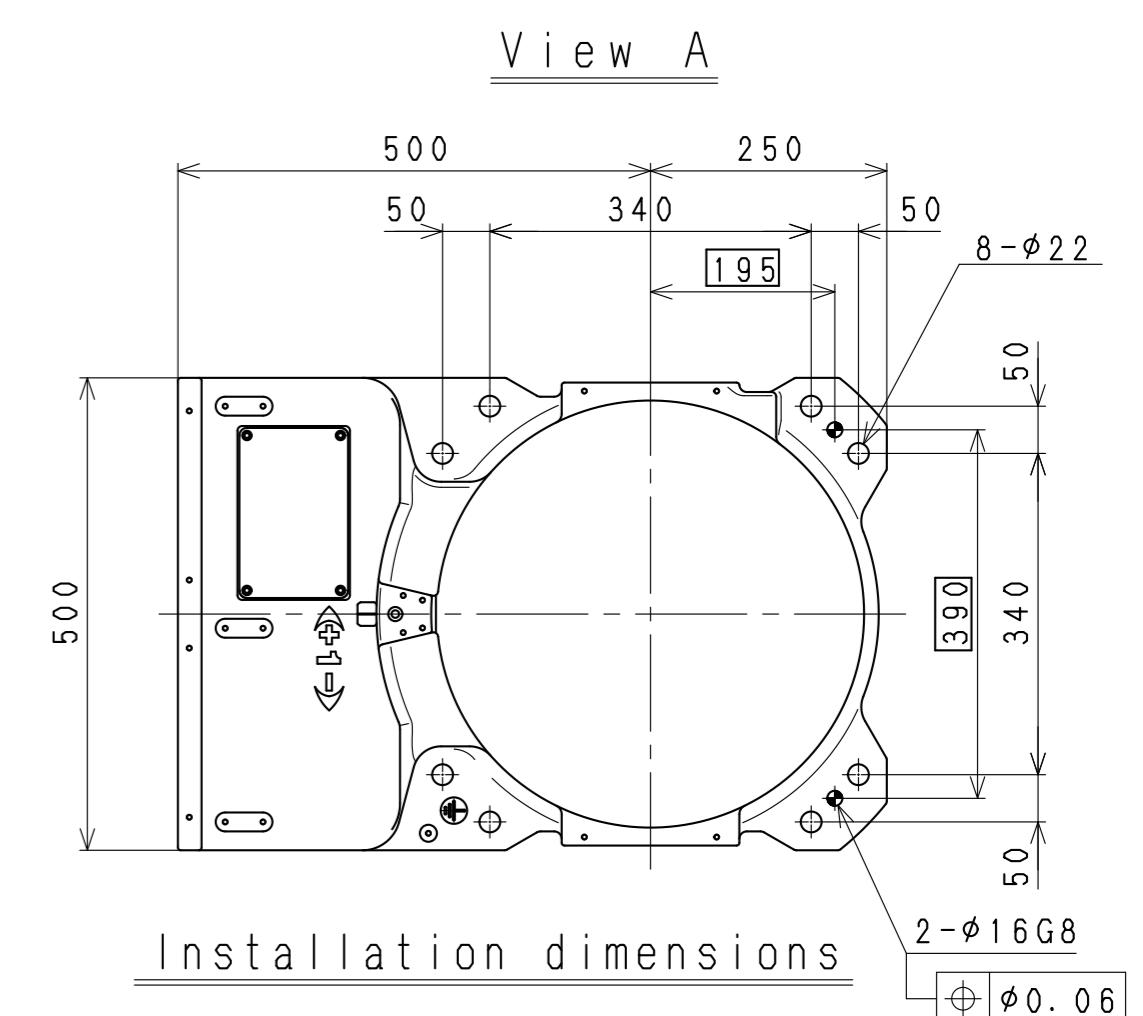
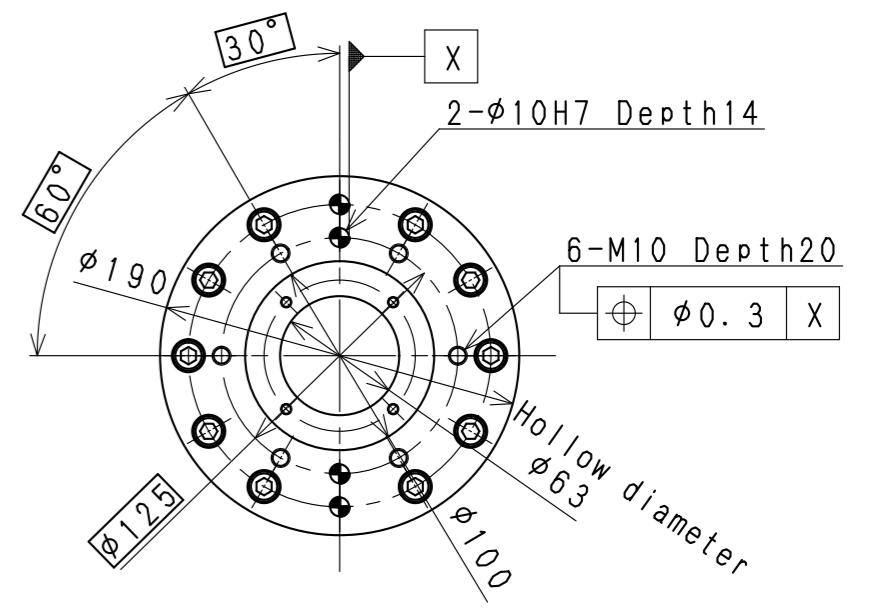
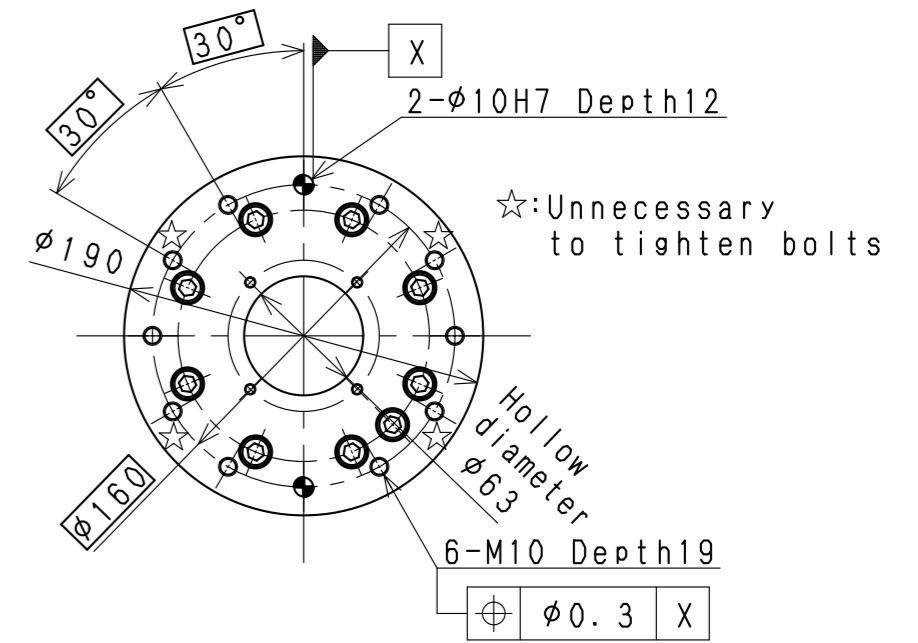
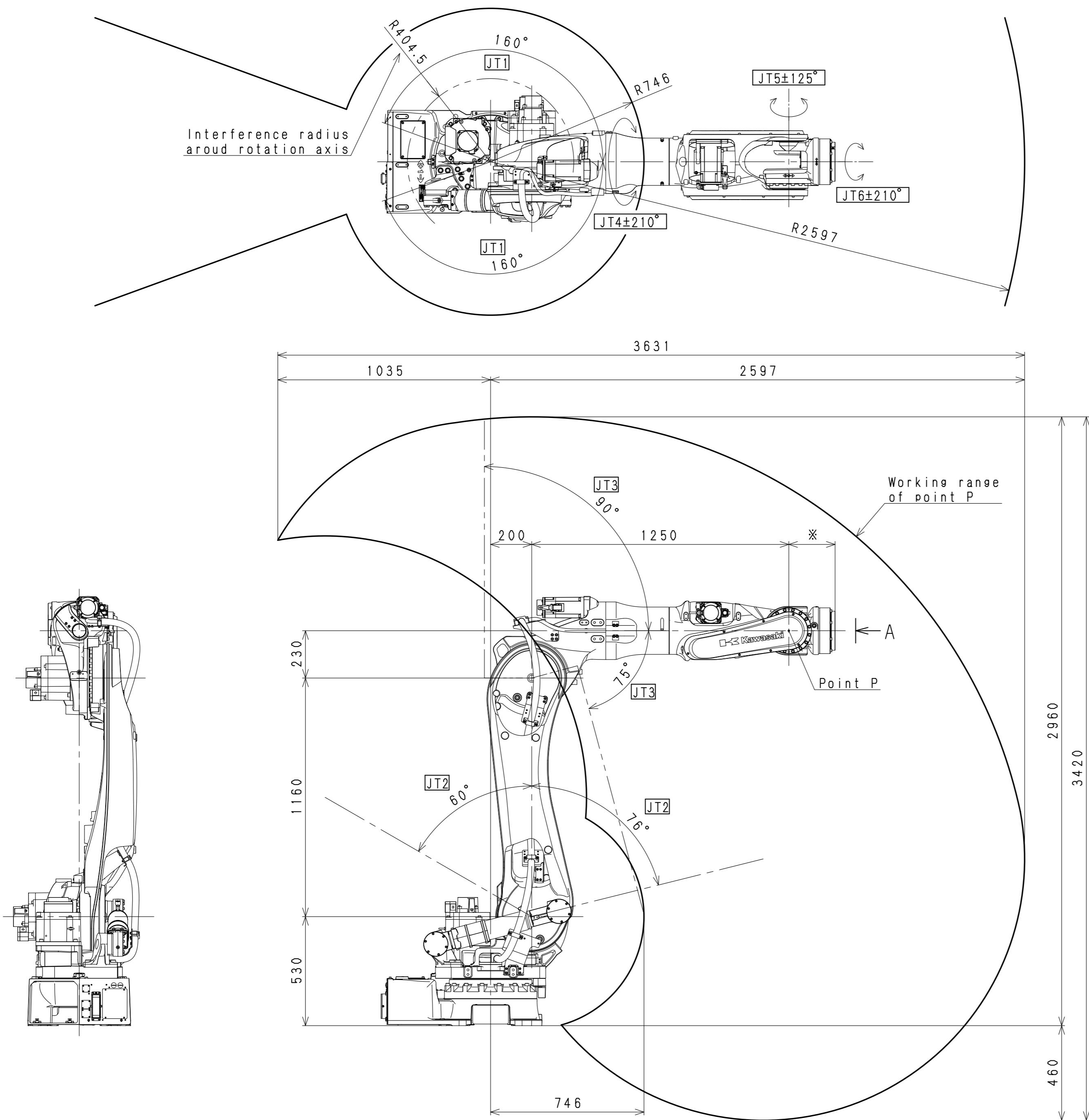
川崎重工業株式会社
ロボットディビジョン

仕様書番号 : 90151-0350DJB

本仕様書の掲載内容は、改良のため予告なく改訂・変更することがあります。

ロボット仕様

1. 機械型式	BXP210L-A																							
2. アーム形式	垂直多関節型																							
3. 自由度	6 軸(オプション 7軸)																							
4. 最大可搬質量	210 kg																							
5. 最大リーチ	2,597 mm																							
6. 位置繰り返し精度	± 0.06 mm(手首フランジ面) ISO9283に準拠																							
7. 構成軸仕様	<table border="1"> <thead> <tr> <th>動作軸</th> <th>動作範囲</th> <th>最大速度</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>腕旋回 (JT1)</td> <td>$\pm 160^\circ$</td> <td>140°/s</td> </tr> <tr> <td>腕前後 (JT2)</td> <td>$+76^\circ - -60^\circ$</td> <td>105°/s</td> </tr> <tr> <td>腕上下 (JT3)</td> <td>$+90^\circ - -75^\circ$</td> <td>115°/s</td> </tr> <tr> <td>手首回転 (JT4)</td> <td>$\pm 210^\circ$</td> <td>140°/s</td> </tr> <tr> <td>手首曲げ (JT5)</td> <td>$\pm 125^\circ$</td> <td>135°/s</td> </tr> <tr> <td>手首捻り (JT6)</td> <td>$\pm 210^\circ$</td> <td>240°/s</td> </tr> </tbody> </table>			動作軸	動作範囲	最大速度	腕旋回 (JT1)	$\pm 160^\circ$	140°/s	腕前後 (JT2)	$+76^\circ - -60^\circ$	105°/s	腕上下 (JT3)	$+90^\circ - -75^\circ$	115°/s	手首回転 (JT4)	$\pm 210^\circ$	140°/s	手首曲げ (JT5)	$\pm 125^\circ$	135°/s	手首捻り (JT6)	$\pm 210^\circ$	240°/s
動作軸	動作範囲	最大速度																						
腕旋回 (JT1)	$\pm 160^\circ$	140°/s																						
腕前後 (JT2)	$+76^\circ - -60^\circ$	105°/s																						
腕上下 (JT3)	$+90^\circ - -75^\circ$	115°/s																						
手首回転 (JT4)	$\pm 210^\circ$	140°/s																						
手首曲げ (JT5)	$\pm 125^\circ$	135°/s																						
手首捻り (JT6)	$\pm 210^\circ$	240°/s																						
8. 手首軸許容負荷	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th> <th>最大負荷トルク</th> <th>負荷慣性モーメント*</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>JT4</td> <td>1,380 N·m</td> <td>205 kg·m²</td> </tr> <tr> <td>JT5</td> <td>1,380 N·m</td> <td>205 kg·m²</td> </tr> <tr> <td>JT6</td> <td>600 N·m</td> <td>160 kg·m²</td> </tr> </tbody> </table> <p>注* この表の中の値は、手首各軸に許容される最大トルクが負荷された時、許容される負荷慣性モーメントを示します。 その他詳細につきましては、別途当社まで御問い合わせください。</p>				最大負荷トルク	負荷慣性モーメント*	JT4	1,380 N·m	205 kg·m ²	JT5	1,380 N·m	205 kg·m ²	JT6	600 N·m	160 kg·m ²									
	最大負荷トルク	負荷慣性モーメント*																						
JT4	1,380 N·m	205 kg·m ²																						
JT5	1,380 N·m	205 kg·m ²																						
JT6	600 N·m	160 kg·m ²																						
9. 質量	870 kg (除く、オプション品)																							
10. 設置方法	床置き																							
11. 設置環境	<p>周囲温度: 0 – 45 °C</p> <p>相対湿度: 35 – 85 % (但し、結露無きこと)</p>																							
12. 塗装色	マンセル 10GY9/1相当																							
13. 保護等級	手首部 : IP67相当 基軸部 : IP54相当																							
14. 内蔵機能	-																							
15. オプション																								
設置方法	-																							
保護等級	JT6シール保護フランジ																							
オプションハーネス	タイプC0																							
	タイプD0																							
	タイプE0(NPN) タイプE0(PNP)																							
	タイプH0(NPN) タイプH0(PNP)																							
空圧機器	ダブル / シングルソレノイドバルブ (計3回路以内)																							
空圧回路	-																							
メカストッパー	可変ストッパー JT1/JT2/JT3																							
アダプタプレート	ツール-手首フランジ間(ツール側タップPCD:125/160、92/125、125)																							
設置架台	-																							
搬送治具	フォークポケット																							



BXP110L/165L/210L
WORKING RANGE