

川崎重工业株式会社

机器人事业部

东京总部
〒105-8315 东京都港区海岸1丁目14-5
Tel: 03-3435-2501 Fax: 03-3437-9880

明石工厂
〒673-8666 兵库县明石市川崎町1-1
Tel: 078-921-2946 Fax: 078-923-6548

西神戸工厂
〒651-2239 兵库县神戸市西区栢谷町松本234
Tel: 078-915-8247 Fax: 078-915-8239
<http://robotics.kawasaki.com>

川崎机器人(天津)有限公司

天津总公司
天津市经济技术开发区信环西路19号泰达服务外包产业园6号楼1/2F
邮编: 300457
电话: 400-922-2400 传真: 022-59831889
网址: <https://kawasakirobotics.cn/>

上海分公司
上海市长宁区虹桥路1438号古北国际财富中心二期3102 B单元
邮编: 200051 电话: 021-60193181

广州分公司
广州市番禺区市莲路石碁村段80号同芯壹号智造城8栋15楼1501室
邮编: 511400
电话: 020-34818537 传真: 020-34818539

昆山技术中心
江苏省苏州市昆山市周市镇横新泾路7号
邮编: 215337 电话: 0512-57936265



微信公众号



抖音官方号

Kawasaki Robot

协作机器人

中小型通用
3kg~80kg
大型通用
100kg~300kg
超大型通用
350kg~1500kg
协作
防爆喷涂/搬运
焊接/切割
码垛
医药
高速分拣
晶圆搬运

Simple and friendly
Kawasaki Robot



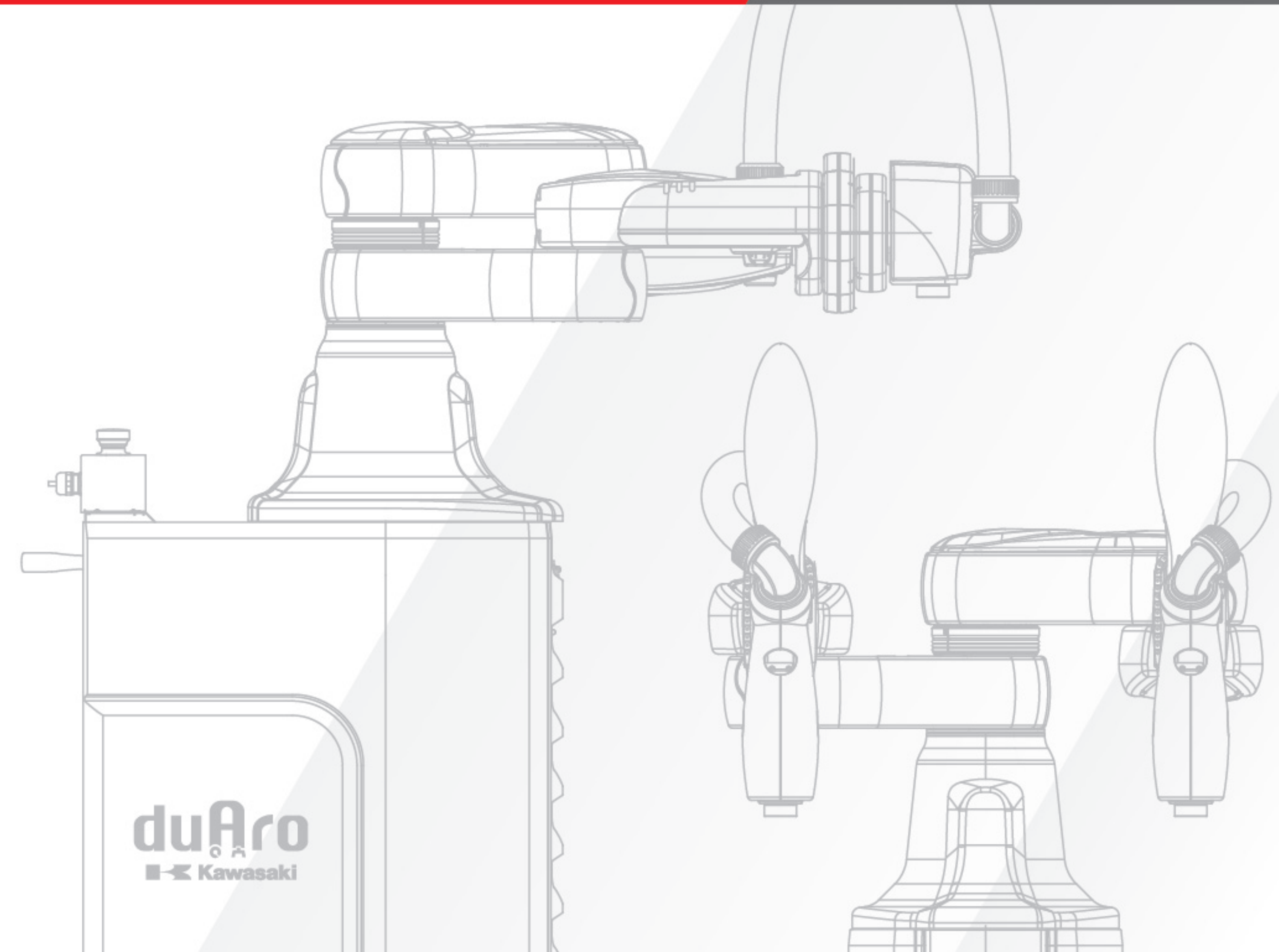
安全注意事项

- 使用 Kawasaki Robot时, 请务必熟读操作手册和其他相关资料, 正确安全使用。
- 本产品目录所介绍的产品是通用工业机器人, 如果用户希望将机器人进行特殊应用, 而这样特殊应用对人体或设备可能会有危害时, 请和我们联系, 我们尽力帮助您。
- 请注意, 在本产品介绍中的很多照片中, 并没有包含安全法规规定的安全围栏等安全装置, 在实际应用中必须配备。



明石工厂和西神戸工厂已取得ISO认证。

※本产品目录介绍的内容中, 为了改良, 可能在未进行预告的情况下进行修订和变更。
※本产品目录介绍的产品是面向中国大陆的。海外安装可能规格不同, 请另行咨询。
※本产品目录介绍的产品中, 包含有“外汇及外国贸易法”规定限制的产品(或技术)。
在出口这些产品时, 可能需要提供该法规定的出口许可证等, 请予以注意。



协作机器人

川崎重工自主开发的人机协作双腕水平多关节机器人duAro。即使与人工近距离进行协同作业，也不需要设置安全围栏。实现更简单、容易的机器人导入，满足多种自动化需求。

duAro 系列



duAro2
(分离型为标配)

duAro



【应用用途】



特征

- 无需配置安全围栏*，可有效节省空间
- 使用双手臂，如人工一样有效地工作
- 可使用平板电脑或直接示教的简单示教

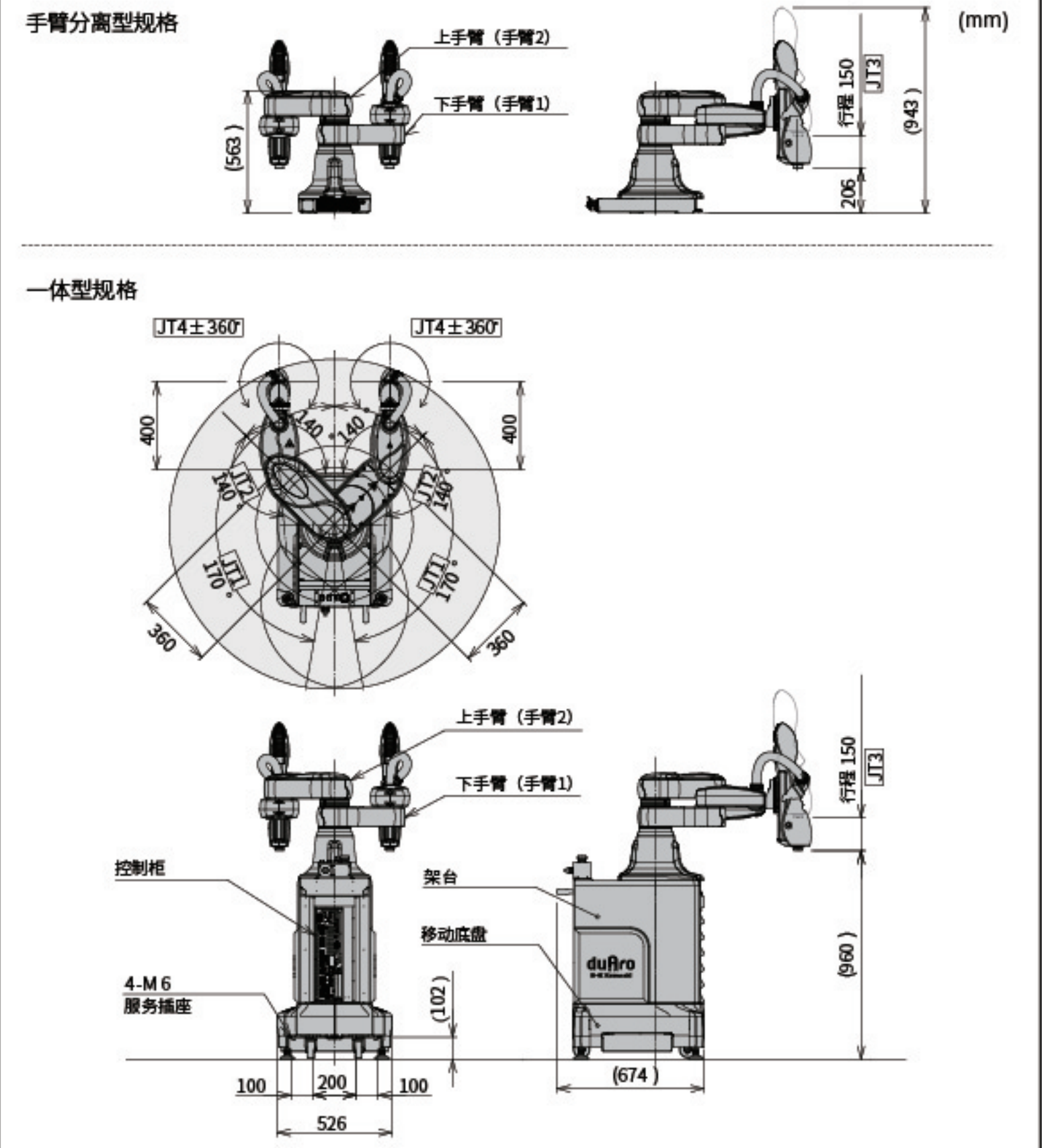
*: 请在对客户实施安全风险评估后使用。

duAro 1

标准规格

结构	水平多关节	
动作自由度(轴)	各手臂4	
最大负载能力(kg)	各手臂2(两手臂4)	
最大臂展(mm)	760	
重复定位精度(mm)	±0.05	
动作范围	手臂1(下手臂)	手臂2(上手臂)
	手臂旋转(°)	±170 (JT1) -140 - +500 (JT1)
	手臂上下 ^{*1} (mm)	±140 (JT2) ±140 (JT2)
	手腕旋转 ^{*1} (°)	0 - +150 (JT3) 0 - +150 (JT3)
允许扭矩(N·m)	手腕轴 (JT4)	3.9
	允许质量(kg·m ²)	手腕轴 (JT4)
本体重量(kg)	分离型: 90; 一体型: 约210	
安装方式	地面式	
安装环境	环境温度(°C)	5 - 40
	相对湿度(%)	35 - 85 (无结露)
对应控制柜/电源容量	F61/2.0kVA	

*1: 根据客户选件不同规格会有所变化。



控制柜

F61

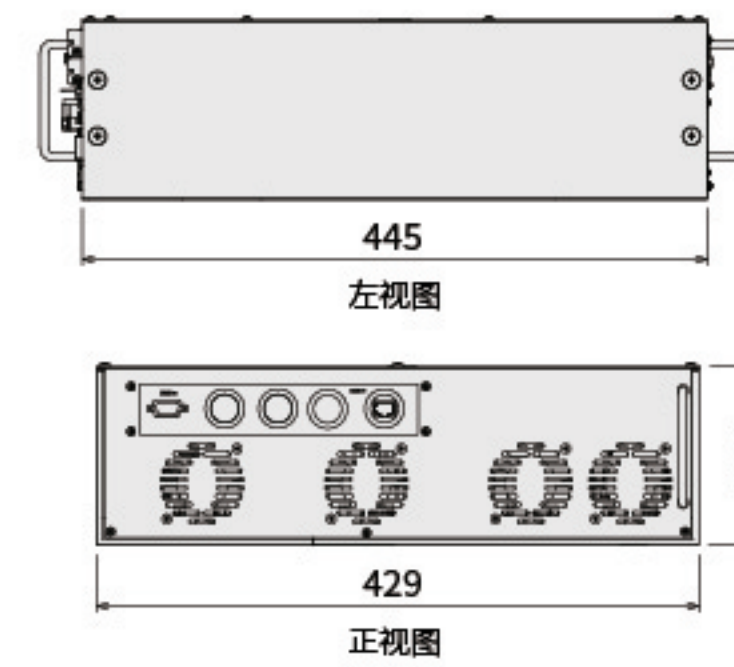
标准规格

尺寸(mm)	W429 × D445 × H130	
结构	空气导入冷却式	
控制轴数(轴)	8	
内存容量(MB)	16	
I/O信号	通用输入(点) 16 通用输出(点) 16	
电源规格	AC200 - 230 V ±10 % .50 / 60 Hz ±2% .单相、最大2.0kVA D种(第3种)接地100Ω以下(机器人专用接地)、漏电流10mA	
安装环境	环境温度(°C)	0 - 40 ^{*1}
	相对湿度(%)	35 - 85 (无结露) ^{*1}
操作面板	手动/自动切换开关、启动/停止开关、紧急停止开关	

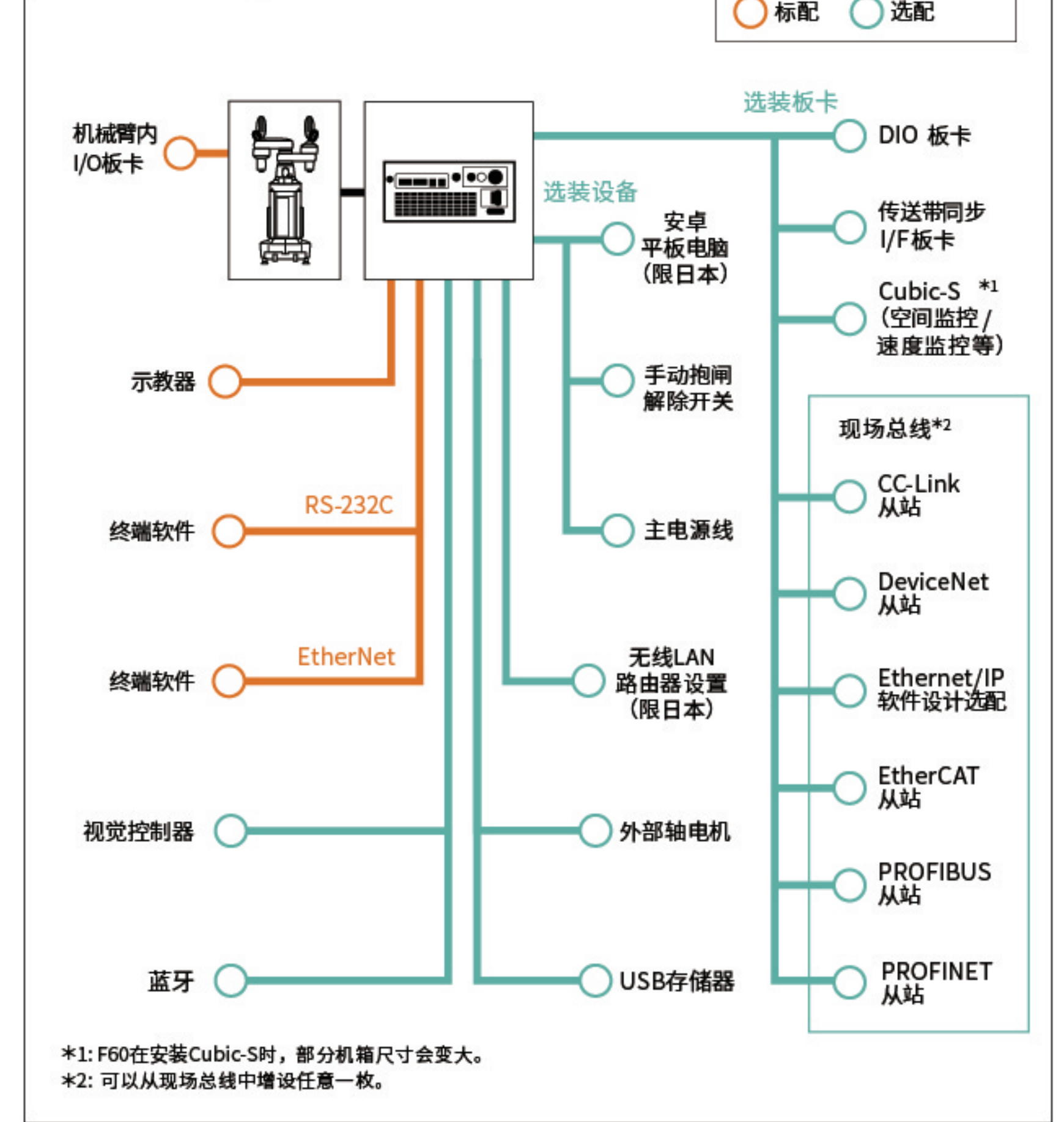
*1: 若要在表格数据范围外使用该机器，请与我方联系。

外观及尺寸

F61



系统构成图



*1: F60在安装Cubic-S时，部分机箱尺寸会变大。
*2: 可以从现场总线中增设任意一款。

duAro 2

标准规格

结构	水平多关节	
动作自由度(轴)	各手臂4	
最大负载能力(kg)	各手臂3(两手臂6)	
最大臂展(mm)	785	
重复定位精度(mm)	±0.05	
动作范围	手臂1(下手臂)	手臂2(上手臂)
	手臂旋转(°)	-170 - +170 (JT1) -140 - +500 (JT1)
	手臂上下 ^{*1} (mm)	-130 - +140 (JT2) -140 - +130 (JT2)
	手腕旋转 ^{*1} (°)	0 - +550 (JT3) 0 - +550 (JT3)
允许扭矩(N·m)	手腕轴 (JT4)	3.9
	允许质量(kg·m ²)	手腕轴 (JT4)
本体重量(kg)	分离型: 90; 一体型: 约220	
安装方式	地面式	
安装环境	环境温度(°C)	5 - 40
	相对湿度(%)	35 - 85 (无结露)
对应控制柜/电源容量	F61/2.0kVA	

*1: 根据客户选件不同规格会有所变化。

