



# 標準仕様書

## RS007L-B

作成A 2020年04月10日  
改訂B 2020年10月13日  
改訂C 2024年09月11日

川崎重工業株式会社  
ロボットディビジョン

仕様書番号： 90151-0314DJC

本仕様書の掲載内容は、改良のため予告なく改訂・変更することがあります。

## ロボット仕様

1. 機械型式	RS007L-B																					
2. アーム形式	垂直多関節型																					
3. 自由度	6 軸																					
4. 最大可搬質量	7 kg																					
5. 最大リーチ	930 mm																					
6. 位置繰り返し精度	±0.03 mm (手首フランジ面) ISO9283に準拠																					
7. 構成軸仕様	<table border="1"> <thead> <tr> <th>動作軸</th> <th>動作範囲</th> <th>最大速度</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>腕旋回 (JT1)</td> <td>± 180°</td> <td>370° /s</td> </tr> <tr> <td>腕前後 (JT2)</td> <td>± 135°</td> <td>310° /s</td> </tr> <tr> <td>腕上下 (JT3)</td> <td>± 157°</td> <td>410° /s</td> </tr> <tr> <td>手首回転 (JT4)</td> <td>± 200°</td> <td>550° /s</td> </tr> <tr> <td>手首曲げ (JT5)</td> <td>± 125°</td> <td>550° /s</td> </tr> <tr> <td>手首捻り (JT6)</td> <td>± 360°</td> <td>1,000° /s</td> </tr> </tbody> </table>	動作軸	動作範囲	最大速度	腕旋回 (JT1)	± 180°	370° /s	腕前後 (JT2)	± 135°	310° /s	腕上下 (JT3)	± 157°	410° /s	手首回転 (JT4)	± 200°	550° /s	手首曲げ (JT5)	± 125°	550° /s	手首捻り (JT6)	± 360°	1,000° /s
動作軸	動作範囲	最大速度																				
腕旋回 (JT1)	± 180°	370° /s																				
腕前後 (JT2)	± 135°	310° /s																				
腕上下 (JT3)	± 157°	410° /s																				
手首回転 (JT4)	± 200°	550° /s																				
手首曲げ (JT5)	± 125°	550° /s																				
手首捻り (JT6)	± 360°	1,000° /s																				
8. 手首軸許容負荷	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th> <th>最大負荷トルク</th> <th>負荷慣性モーメント<sup>*1</sup></th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>JT4</td> <td>17.0 N・m</td> <td>0.50 kg・m<sup>2</sup></td> </tr> <tr> <td>JT5</td> <td>17.0 N・m</td> <td>0.50 kg・m<sup>2</sup></td> </tr> <tr> <td>JT6</td> <td>10.0 N・m</td> <td>0.20 kg・m<sup>2</sup></td> </tr> </tbody> </table> <p>注<sup>*1</sup> この表の中の値は、手首各軸に許容される最大トルクが負荷された時、許容される負荷慣性モーメントを示します。 その他詳細につきましては、別途当社まで御問い合わせください。</p>		最大負荷トルク	負荷慣性モーメント <sup>*1</sup>	JT4	17.0 N・m	0.50 kg・m <sup>2</sup>	JT5	17.0 N・m	0.50 kg・m <sup>2</sup>	JT6	10.0 N・m	0.20 kg・m <sup>2</sup>									
	最大負荷トルク	負荷慣性モーメント <sup>*1</sup>																				
JT4	17.0 N・m	0.50 kg・m <sup>2</sup>																				
JT5	17.0 N・m	0.50 kg・m <sup>2</sup>																				
JT6	10.0 N・m	0.20 kg・m <sup>2</sup>																				
9. 質量	36 kg (除く、オプション品)																					
10. 設置方法	床置き、天吊り																					
11. 設置環境	周囲温度: 0 - 45 相対湿度: 35 - 85 % (但し、結露無きこと)																					
12. 塗装色	マンセル 10GY9/1 相当																					
13. 保護等級	手首部: IP67 相当 基軸部: IP65 相当																					
14. クリーン度	Class 6 相当 保証値ではありません。																					
15. 内蔵機能	エア配管( 6×1本)																					
16. オプション																						
設置方法	壁掛け																					
保護等級	基軸部: IP67 相当																					
オプションハーネス <sup>*2</sup>	センサハーネス (8回路) LANハーネス (CAT5e,ストレート) 手首出し外部軸ハーネス (モータ,シグナル) ベース出し外部軸ハーネス (モータ,シグナル) タイプD0 (I/O スルーハーネス)																					
内蔵バルブ	ダブルソレノイドバルブ / シングルソレノイドバルブ 計3回路以内																					
空圧回路	エア-3点セット																					
メカストップ	可変メカストップ JT1用																					
アダプタプレート	RS003/RS005変換プレート																					
設置架台	300 mmH / 600 mmH																					
ベースプレート	400 mm × 400 mm																					
サーボONランプ	UL対応 (ランプ色:黄色)																					

\*2: オプションハーネスについては、全てを選択することはできません。別途御相談ください。  
メンテナンスパーツ、スペアパーツについては、別途御相談ください。

