



標準仕様書

RS050N-B

作成A 2015年02月18日
改訂B 2018年05月25日
改訂C 2020年10月13日
改訂D 2024年09月11日

川崎重工業株式会社
ロボットディビジョン

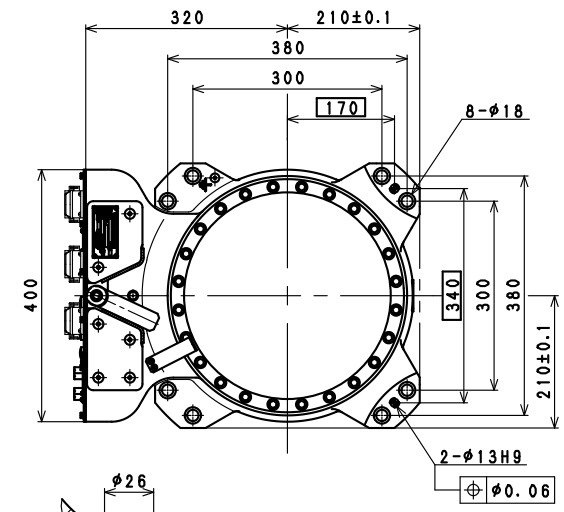
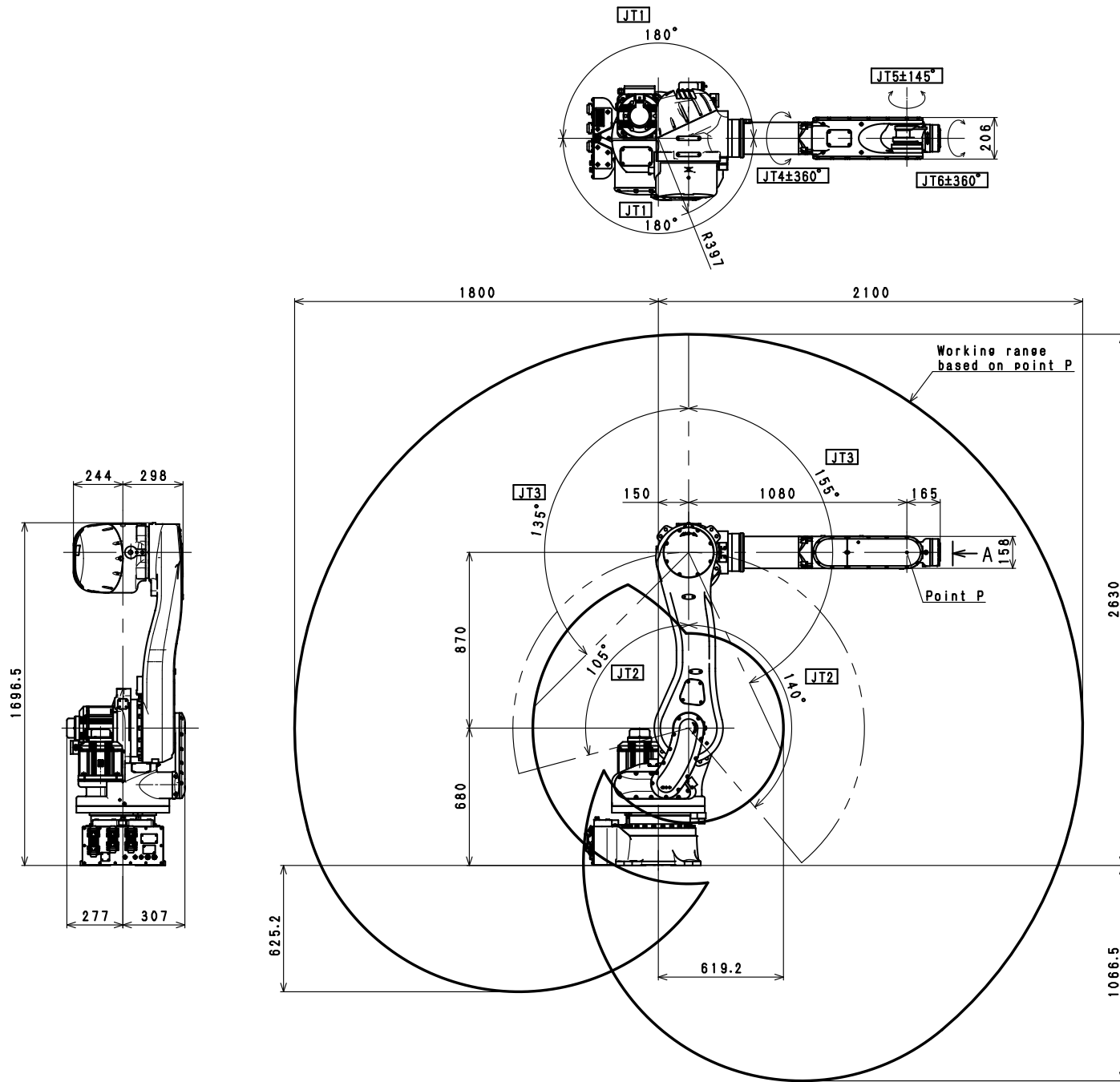
仕様書番号 : 90151-0053DJD

本仕様書の掲載内容は、改良のため予告なく改訂・変更することがあります。

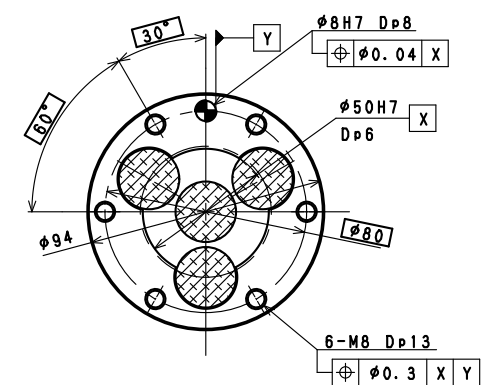
ロボット仕様

1. 機械型式	RS050N-B																							
2. アーム形式	垂直多関節型																							
3. 自由度	6 軸																							
4. 最大可搬質量	50 kg																							
5. 最大リーチ	2,100 mm																							
6. 位置繰り返し精度	± 0.06 mm (手首フランジ面) ISO9283に準拠																							
7. 構成軸仕様	<table border="1"> <thead> <tr> <th>動作軸</th> <th>動作範囲</th> <th>最大速度</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>腕旋回 (JT1)</td> <td>± 180°</td> <td>180° /s</td> </tr> <tr> <td>腕前後 (JT2)</td> <td>+ 140° - - 105°</td> <td>180° /s</td> </tr> <tr> <td>腕上下 (JT3)</td> <td>+ 135° - - 155°</td> <td>185° /s</td> </tr> <tr> <td>手首回転 (JT4)</td> <td>± 360°</td> <td>260° /s</td> </tr> <tr> <td>手首曲げ (JT5)</td> <td>± 145°</td> <td>260° /s</td> </tr> <tr> <td>手首捻り (JT6)</td> <td>± 360°</td> <td>360° /s</td> </tr> </tbody> </table>		動作軸	動作範囲	最大速度	腕旋回 (JT1)	± 180°	180° /s	腕前後 (JT2)	+ 140° - - 105°	180° /s	腕上下 (JT3)	+ 135° - - 155°	185° /s	手首回転 (JT4)	± 360°	260° /s	手首曲げ (JT5)	± 145°	260° /s	手首捻り (JT6)	± 360°	360° /s	
動作軸	動作範囲	最大速度																						
腕旋回 (JT1)	± 180°	180° /s																						
腕前後 (JT2)	+ 140° - - 105°	180° /s																						
腕上下 (JT3)	+ 135° - - 155°	185° /s																						
手首回転 (JT4)	± 360°	260° /s																						
手首曲げ (JT5)	± 145°	260° /s																						
手首捻り (JT6)	± 360°	360° /s																						
8. 手首軸許容負荷	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th> <th>最大負荷トルク</th> <th>負荷慣性モーメント*</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>JT4</td> <td>210 N・m</td> <td>28 kg・m²</td> </tr> <tr> <td>JT5</td> <td>210 N・m</td> <td>28 kg・m²</td> </tr> <tr> <td>JT6</td> <td>130 N・m</td> <td>11 kg・m²</td> </tr> </tbody> </table> <p>注* この表の中の値は、手首各軸に許容される最大トルクが負荷された時、許容される負荷慣性モーメントを示します。 その他詳細につきましては、別途当社まで御問い合わせください。</p>			最大負荷トルク	負荷慣性モーメント*	JT4	210 N・m	28 kg・m ²	JT5	210 N・m	28 kg・m ²	JT6	130 N・m	11 kg・m ²										
	最大負荷トルク	負荷慣性モーメント*																						
JT4	210 N・m	28 kg・m ²																						
JT5	210 N・m	28 kg・m ²																						
JT6	130 N・m	11 kg・m ²																						
9. 質量	555 kg (除く、オプション品)																							
10. 設置方法	床置き、天吊り																							
11. 設置環境	周囲温度: 0 - 45 相対湿度: 35 - 85 % (但し、結露無きこと)																							
12. 塗装色	マンセル 10GY9/1 相当																							
13. 保護等級	手首部: IP67 相当 基軸部: IP65 相当																							
14. クリーン度	Class 6 相当 保証値ではありません。																							
15. 内蔵機能	エア配管 (10×2本)																							
16. オプション	<table border="1"> <tr> <td>設置仕様</td> <td>壁掛け仕様</td> </tr> <tr> <td>保護等級</td> <td>基軸部: IP67 相当</td> </tr> <tr> <td>センサ機内ハーネス</td> <td>12回路</td> </tr> <tr> <td>オプション機内ハーネス</td> <td>7ペア</td> </tr> <tr> <td>内蔵バルブ</td> <td>ダブル / シングルソレノイドバルブ 計4回路以内</td> </tr> <tr> <td>エア-3点セット</td> <td></td> </tr> <tr> <td>メカストップ</td> <td>可変メカストップ JT1/JT2/JT3用</td> </tr> <tr> <td>塗装色指定</td> <td></td> </tr> <tr> <td>走行装置</td> <td></td> </tr> <tr> <td>設置架台</td> <td>300 mmH / 600 mmH</td> </tr> <tr> <td>ベースプレート</td> <td>750 mm × 750 mm</td> </tr> </table>		設置仕様	壁掛け仕様	保護等級	基軸部: IP67 相当	センサ機内ハーネス	12回路	オプション機内ハーネス	7ペア	内蔵バルブ	ダブル / シングルソレノイドバルブ 計4回路以内	エア-3点セット		メカストップ	可変メカストップ JT1/JT2/JT3用	塗装色指定		走行装置		設置架台	300 mmH / 600 mmH	ベースプレート	750 mm × 750 mm
設置仕様	壁掛け仕様																							
保護等級	基軸部: IP67 相当																							
センサ機内ハーネス	12回路																							
オプション機内ハーネス	7ペア																							
内蔵バルブ	ダブル / シングルソレノイドバルブ 計4回路以内																							
エア-3点セット																								
メカストップ	可変メカストップ JT1/JT2/JT3用																							
塗装色指定																								
走行装置																								
設置架台	300 mmH / 600 mmH																							
ベースプレート	750 mm × 750 mm																							

メンテナンスパーツ、スペアパーツについては、別途御相談ください。



Installation Dimensions



VIEW A

RS050N
WORKING RANGE