

## 標準仕様書

## RA020N-A

作成A 2015年02月18日 改訂B 2018年05月25日 改訂C 2020年07月13日

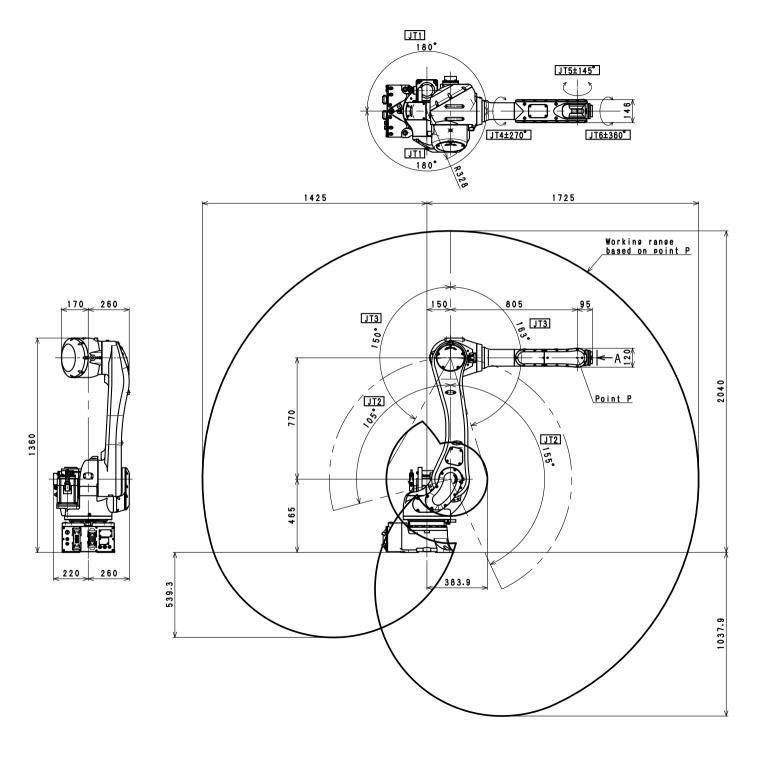
川崎重工業株式会社ロボットディビジョン

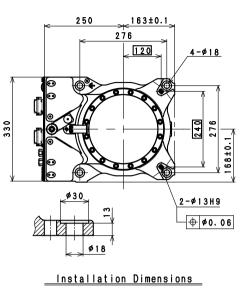
仕様書番号: 90151-0050DJC

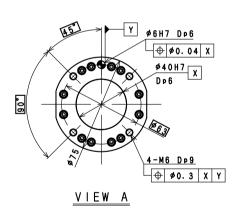
## ロボット仕様

ロハンドエ塚					
1. 機械型式	RA020N-A				
2. アーム形式	垂直多関節型	垂直多関節型			
3. 自由度	6 軸				
4. 最大可搬質量	20 kg	20 kg			
5. 最大リーチ	1,725 mm				
6. 位置繰り返し精度	±0.04 mm(手首フランジ面) ISO9283に準拠				
7. 構成軸仕様	動作軸	動作範囲		最大速度	
		世180°		190°/s	
	腕前後 (JT2		5°105°	205 °/s	
	施上下 (JT3)			210 °/s	
	手首回転 (JT4			400 °/s	
	手首曲げ (JT5)		±145 °	360 °/s	
	手首捻り (JT6)			610 °/s	
	子自167 (J10)	,		010 / 8	
8. 手首軸許容負荷					
	最大負	負荷トルク	負荷慣性モーメント*		
	JT4 45	N•m	0.9 kg•1	∂ kg•m²	
	JT5 45	N•m	0.9 kg·m <sup>2</sup>		
	JT6 29	JT6 29 N·m		0.3 kg·m <sup>2</sup>	
	注* この表の中の値は、手首各軸に許容される最大トルクが負荷された時、 許容される負荷慣性モーメントを示します。 その他詳細につきましては、別途当社まで御問い合わせください。				
9. 質量	230 kg (除く、オン	230 kg (除く、オプション品)			
10. 設置方法	床置き、天吊り				
11. 設置環境	周囲温度: 0 - 45 ℃				
	相対湿度: 35-85%(但し、結露無きこと)				
12. 塗装色	マンセル 10GY9/1 相当				
13. 保護等級	IP65 相当				
14. 内蔵機能	エア配管 (φ8×2本)				
15. オプション	ショックセンサ 川重製、その他				
	トーチブラケット	トーチブラケット 350A用 / 500A用標準ブラケット、その他		小、その他	
	内蔵バルブ	内蔵バルブ ダブル/シン		ングルソレノイドバルブ 計4回路以内	
	メカストッパ	メカストッパ 可変ストッパ JT1/JT2/JT3用			
	塗装色指定	塗装色指定			
	設置仕様	せ置仕様 壁掛け仕様			
	設置架台	設置架台 300 mmH / 600 mmH			
	ベースプレート 750 mm×750 mm				
		1			

メンテナンスパーツ、スペアパーツについては、別途御相談ください。







RA020N WORKING RANGE