



川崎 SCARA机器人 规格书

KLS1000-20N

2025年05月07日

川崎机器人（天津）有限公司

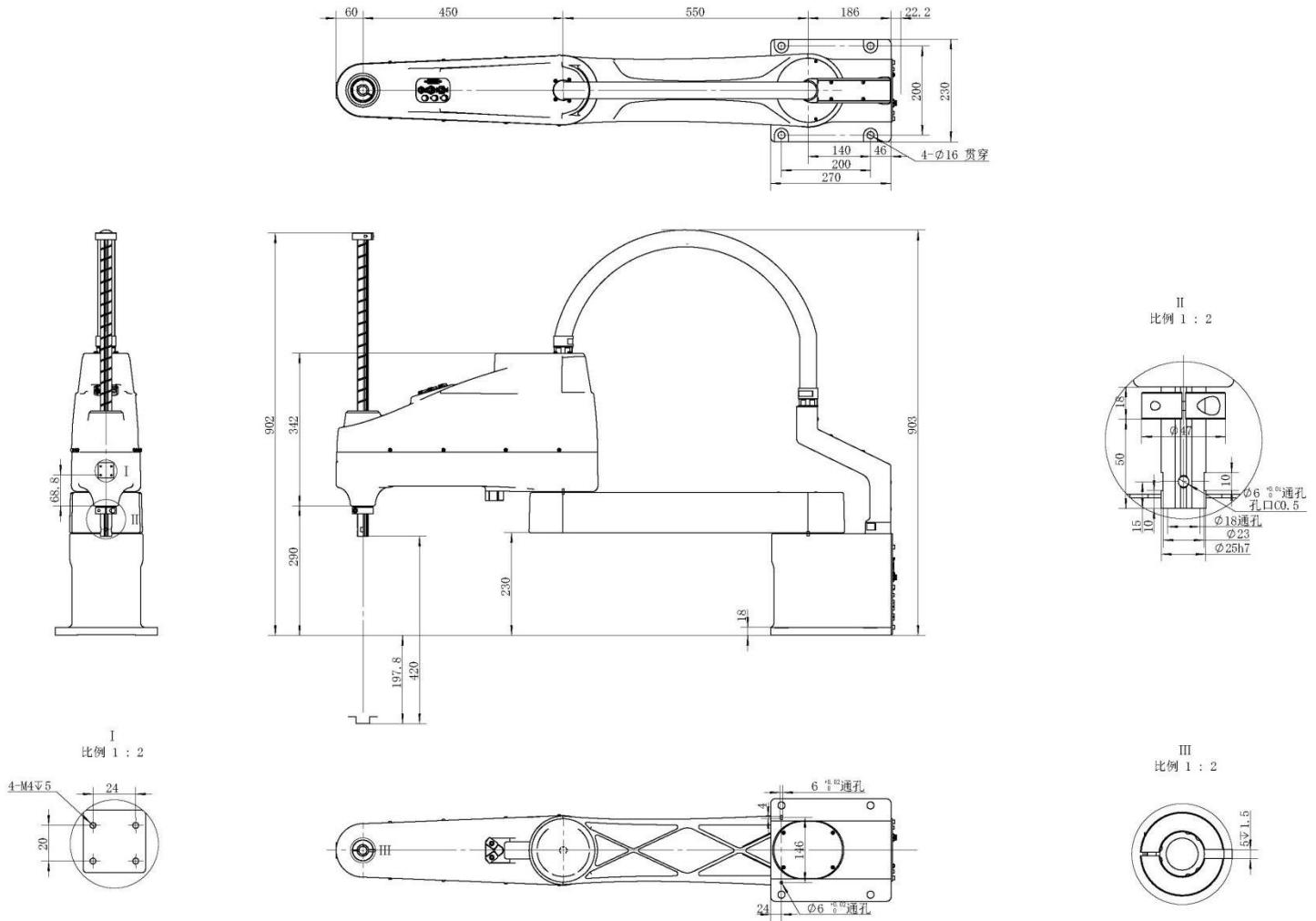
1、 SCARA 规格参数

本体规格

1. 机器人型号	KLS1000-20N		
2. 手臂形式	水平多关节型		
3. 动作自由度	4 轴		
4. 轴性能参数	动作轴	运动范围	最高速度
	JT1 (回转)	±140 °	9500mm/s
	JT2 (回转)	±145 °	
	JT3 (上下)	410mm	1704mm/s
	JT4 (回转)	±360 °	1500 °/s
5. 臂长	JT1-JT2	JT3	总臂长
	550mm	450mm	1000mm
6. 重复定位精度	JT1+JT2	JT3	JT4
	±0.025mm	±0.01mm	±0.01 °
7. 负载	10kg(最大 20kg)		
8. 标准 CT 时间	0.48s		
9. JT3下压力	250N		
10. JT4惯量	额定		最大
	0.05Kg. m²		0.45Kg. m²
11. 电机类型	200V AC 无刷伺服电机		
12. 驱动电机功率	JT1	JT2	JT3
	1000w	750w	400w
13. 轴刹车	JT1	JT2	JT3
	无	无	有 (电机刹车)
14. 编码器类型	23 位绝对值编码器		
15. 丝杆花键	中空一体式		
16. 减速方式	JT1	JT2	JT3
	RV	谐波	同步轮+丝杆
17. 内置功能	I/O 接口		15 pin D-sub 接口
	气管		Ø6mm × 2 : 0.59 Mpa (6 kgf/cm²) Ø4mm × 1: 0.59 Mpa (6 kgf/cm²)
	按键		刹车释放键*2

18. 控制器	F60 标准版 (含线缆), TP 选配
19. 线缆长度	标配3m, 选配5m
20. 安装方式	地面式——4 X M14
21. 防护等级	IP44
22. 使用环境	环境温度 0~40°C ; 环境湿度 35%~85% (无结露现象)
23. 本体质量	约 53Kg
24. 噪音等级	70dB ~ 75dB
25. 颜色	川崎白色 (MUNSELL10GY9/1)
26. 选配	丝杆限位
	末端工装法兰
	外部轴拓展线缆
	机器人安装底座
	示教器

2、SCARA 参考尺寸 (示意图)



(外形尺寸仅做示意参考)

3、SCARA运动范围图(示意图)

