



川崎 SCARA机器人 规格书

KLS800-10N

2025年05月07日

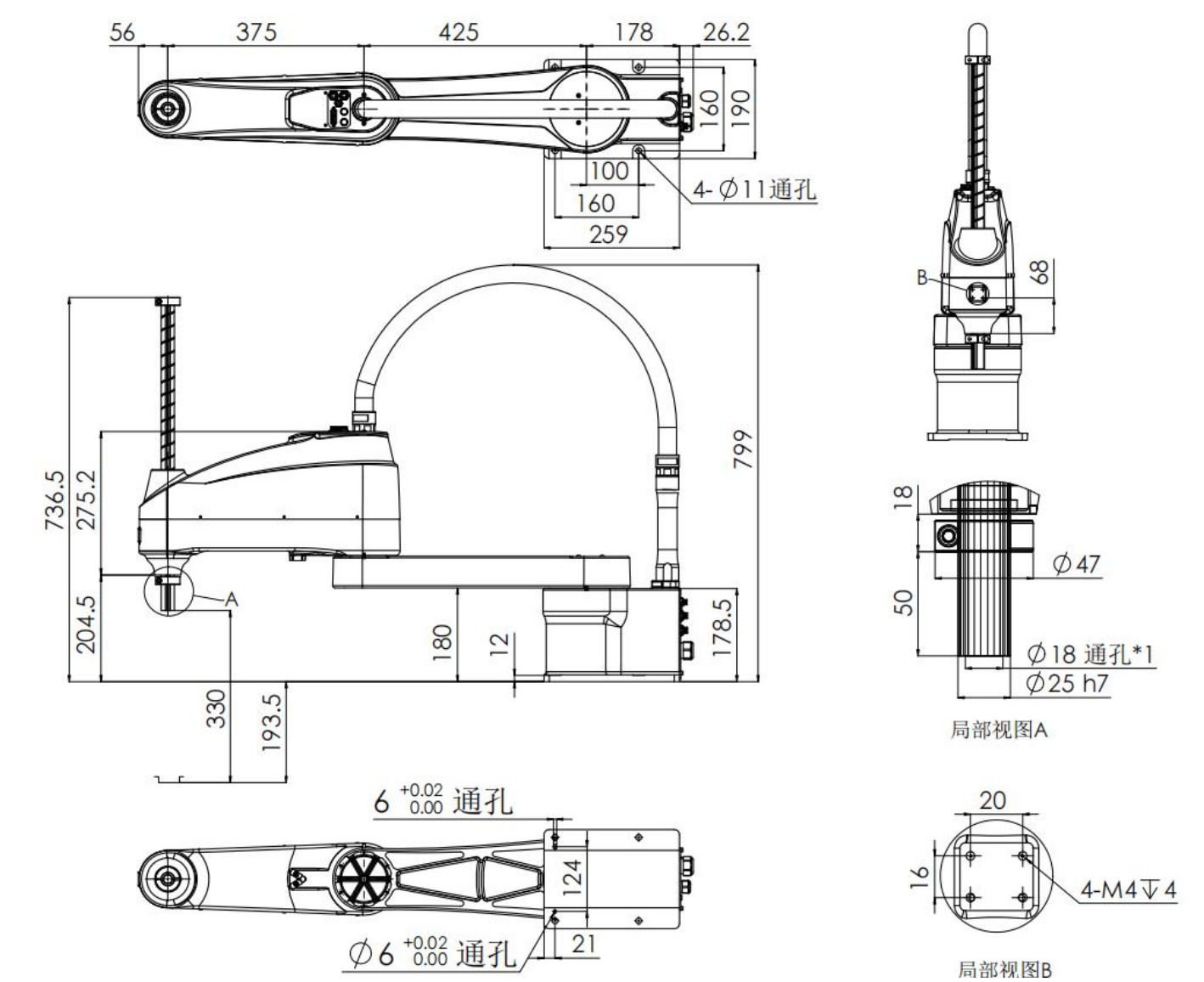
川崎机器人（天津）有限公司

1、 SCARA 规格参数

本体规格				
1. 机器人型号	KLS800-10N			
2. 手臂形式	水平多关节型			
3. 动作自由度	4 轴			
4. 轴性能参数	动作轴	运动范围	最高速度	
	JT1（回转）	$\pm 140^{\circ}$	10500mm/s	
	JT2（回转）	$\pm 145^{\circ}$		
	JT3（上下）	330mm	1176mm/s	
	JT4（回转）	$\pm 360^{\circ}$	1694 ⁰ /s	
5. 臂长	JT1-JT2	JT3	总臂长	
	425mm	375mm	800mm	
6. 重复定位精度	JT1+JT2	JT3	JT4	
	$\pm 0.02\text{mm}$	$\pm 0.01\text{mm}$	$\pm 0.01^{\circ}$	
7. 负载	5kg(最大 10kg)			
8. 标准 CT 时间	0.48s			
9. JT3下压力	250N			
10. JT4惯量	额定		最大	
	0.02Kgm ²		0.3Kgm ²	
11. 电机类型	200V AC 无刷伺服电机			
12. 驱动电机功率	JT1	JT2	JT3	JT4
	1000w	750w	200w	200w
13. 轴刹车	JT1	JT2	JT3	JT4
	无	无	有（电机刹车）	无
14. 编码器类型	23 位绝对值编码器			
15. 丝杆花键	中空一体式			
16. 减速方式	JT1	JT2	JT3	JT4
	谐波	谐波	同步轮+丝杆	同步轮+行星
17. 内置功能	I/O 接口		15 pin D-sub 接口	
	气管		Ø6mm × 2 : 0.59 Mpa（6 kgf/cm ² ） Ø4mm × 1 : 0.59 Mpa（6 kgf/cm ² ）	
	按键		刹车释放键	

18. 控制器	F60 标准版（含线缆），TP 选配
19. 线缆长度	标配3m，选配5m
20. 安装方式	地面式——4 X M10
21. 防护等级	IP44
22. 使用环境	环境温度 0~40℃ ； 环境湿度 35%~85%（无结露现象）
23. 本体质量	约 37Kg
24. 噪音等级	70dB ~ 75dB
25. 颜色	川崎白色（MUNSELL 10GY9/1）
26. 选配	丝杆限位
	末端工装法兰
	外部轴拓展线缆
	机器人安装底座
	示教器

2、SCARA 参考尺寸（示意图）



（外形尺寸仅做示意参考）

3、SCARA 运动范围图（示意图）

