



标准规格书

BU015N-C

创建A 2025年09月30日

川崎重工业株式会社
机器人事业部

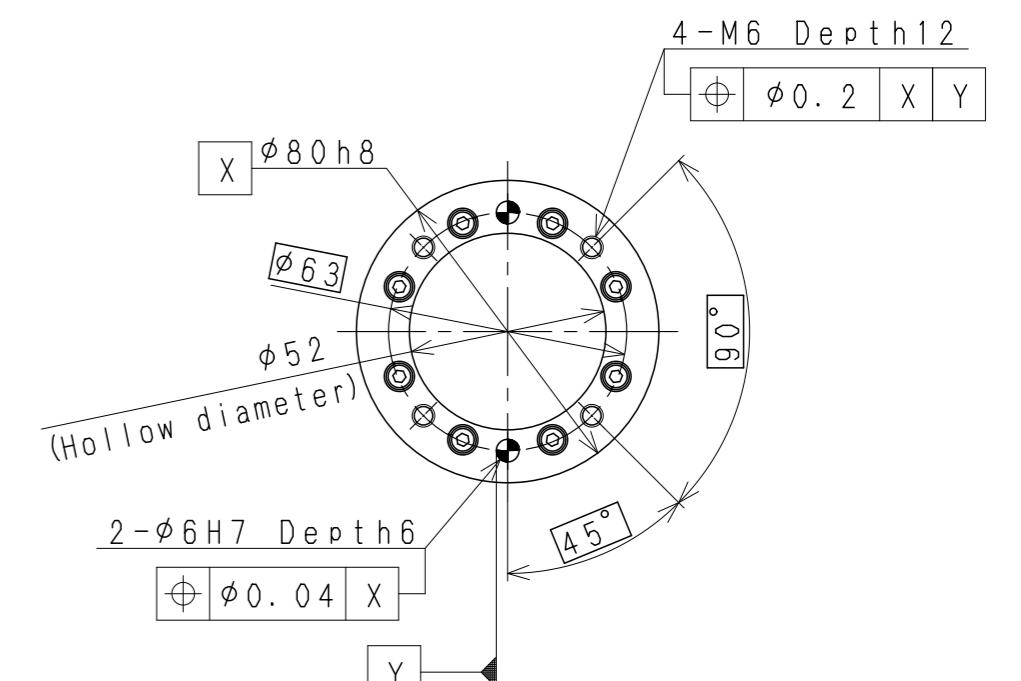
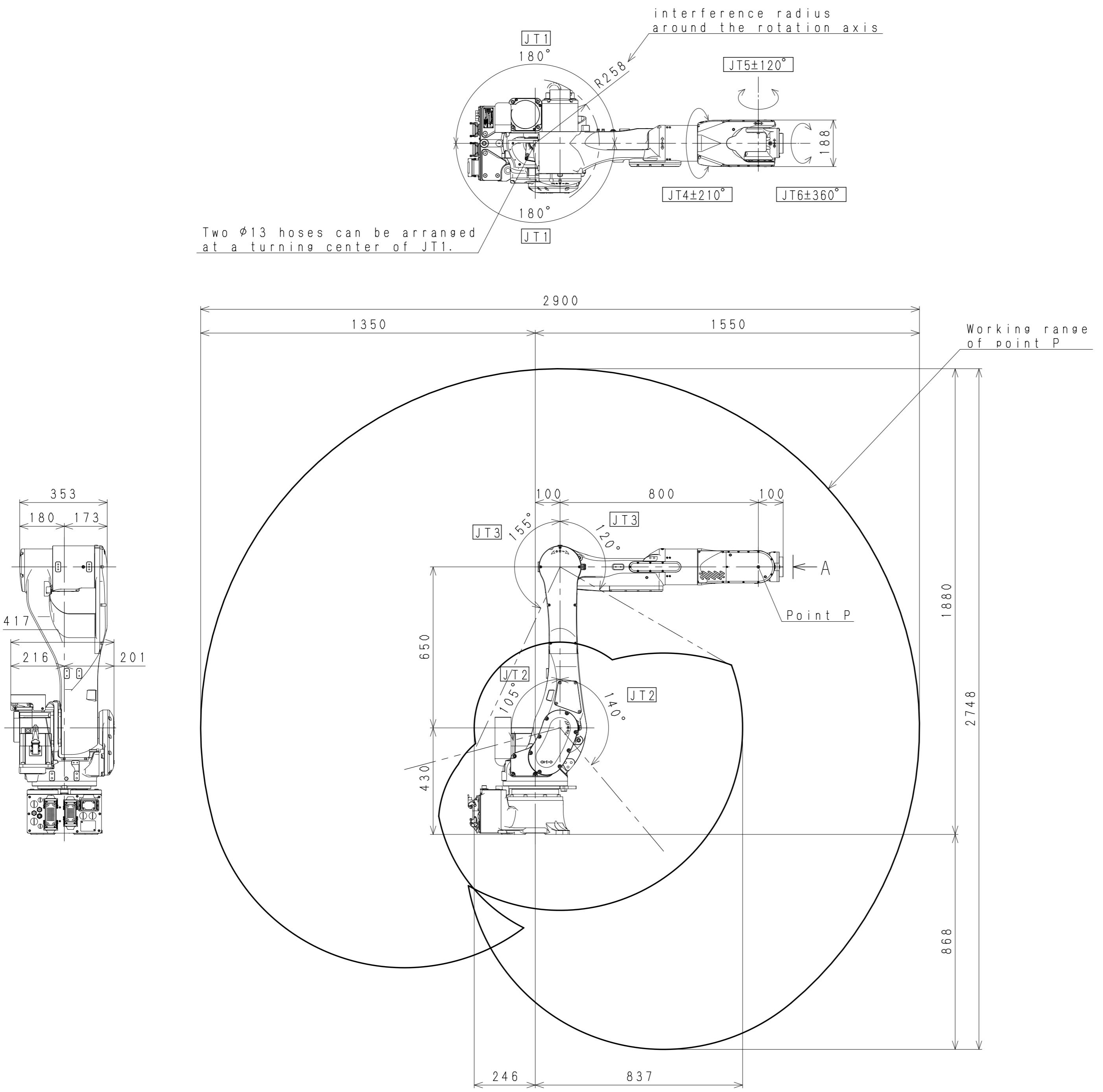
规格书编号 : 90151-0311DCA

本规格书的刊载内容如出于完善的目的进行修订或更改，恕不另行通知。

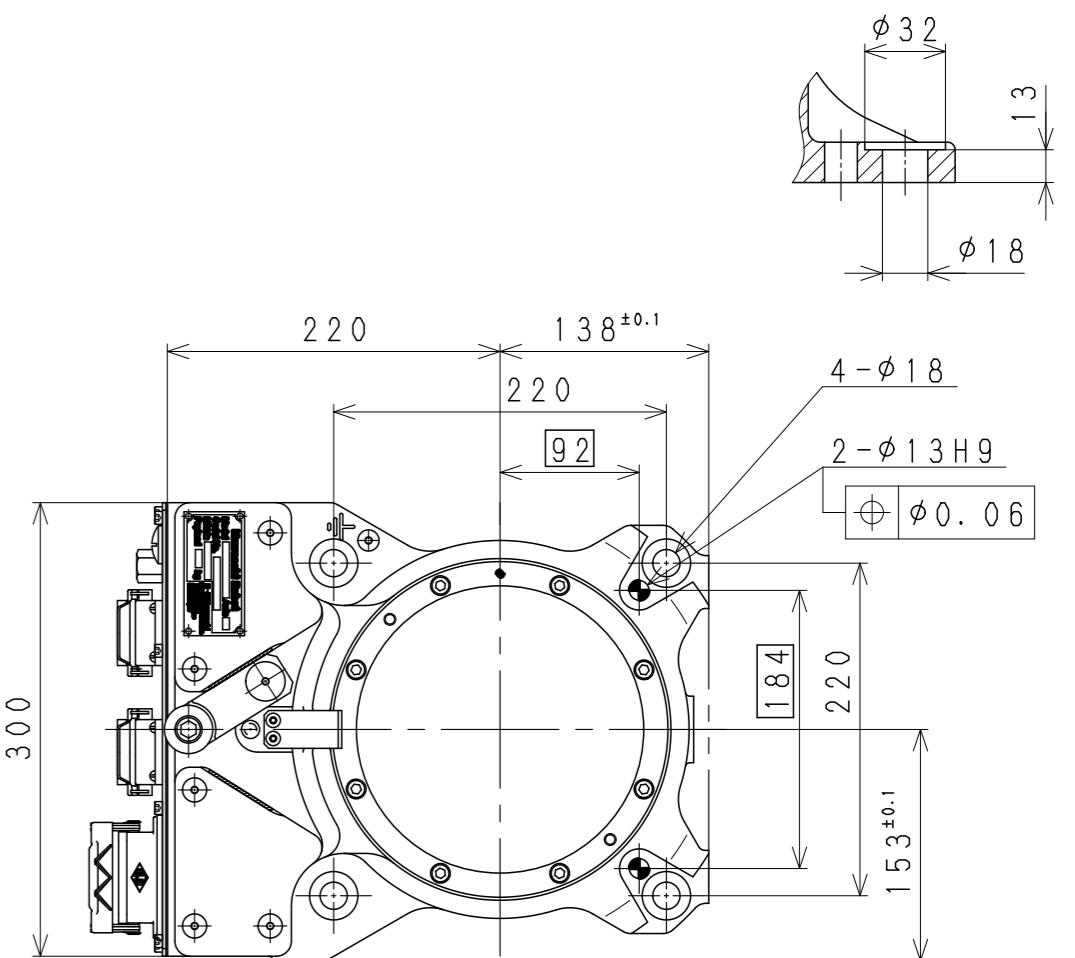
机器人规格

1. 机械型号	BU015N-C																							
2. 手臂形式	垂直多关节型																							
3. 自由度	6轴																							
4. 最大可搬运质量	15kg																							
5. 最大覆盖范围	1,550mm																							
6. 位置重复精度	$\pm 0.04\text{mm}$ (手腕法兰面) 符合ISO9283																							
7. 构成轴规格	<table border="1"> <thead> <tr> <th>动作轴</th><th>动作范围</th><th>最大速度</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>手臂旋转 (JT1)</td><td>$\pm 180^\circ$</td><td>250 $^\circ$ /s</td></tr> <tr> <td>手臂前后 (JT2)</td><td>+ 140 $^\circ$ 至 - 105 $^\circ$</td><td>250 $^\circ$ /s</td></tr> <tr> <td>手臂上下 (JT3)</td><td>+ 155 $^\circ$ 至 - 120 $^\circ$</td><td>215 $^\circ$ /s</td></tr> <tr> <td>手腕旋转 (JT4)</td><td>$\pm 210^\circ$</td><td>280 $^\circ$ /s</td></tr> <tr> <td>手腕弯曲 (JT5)</td><td>$\pm 120^\circ$</td><td>280 $^\circ$ /s</td></tr> <tr> <td>手腕扭转 (JT6)</td><td>$\pm 360^\circ$</td><td>360 $^\circ$ /s</td></tr> </tbody> </table>			动作轴	动作范围	最大速度	手臂旋转 (JT1)	$\pm 180^\circ$	250 $^\circ$ /s	手臂前后 (JT2)	+ 140 $^\circ$ 至 - 105 $^\circ$	250 $^\circ$ /s	手臂上下 (JT3)	+ 155 $^\circ$ 至 - 120 $^\circ$	215 $^\circ$ /s	手腕旋转 (JT4)	$\pm 210^\circ$	280 $^\circ$ /s	手腕弯曲 (JT5)	$\pm 120^\circ$	280 $^\circ$ /s	手腕扭转 (JT6)	$\pm 360^\circ$	360 $^\circ$ /s
动作轴	动作范围	最大速度																						
手臂旋转 (JT1)	$\pm 180^\circ$	250 $^\circ$ /s																						
手臂前后 (JT2)	+ 140 $^\circ$ 至 - 105 $^\circ$	250 $^\circ$ /s																						
手臂上下 (JT3)	+ 155 $^\circ$ 至 - 120 $^\circ$	215 $^\circ$ /s																						
手腕旋转 (JT4)	$\pm 210^\circ$	280 $^\circ$ /s																						
手腕弯曲 (JT5)	$\pm 120^\circ$	280 $^\circ$ /s																						
手腕扭转 (JT6)	$\pm 360^\circ$	360 $^\circ$ /s																						
8. 手腕轴允许负载	<table border="1"> <thead> <tr> <th></th><th>最大负载扭矩</th><th>负载惯性矩[*]</th></tr> </thead> <tbody> <tr> <td>JT4</td><td>27.0N·m</td><td>0.70kg·m²</td></tr> <tr> <td>JT5</td><td>27.0N·m</td><td>0.70kg·m²</td></tr> <tr> <td>JT6</td><td>22.0N·m</td><td>0.25kg·m²</td></tr> </tbody> </table> <p>注[*] 此表中的值表示将允许的最大扭矩施加到手腕各轴时允许的负载惯性矩。 有关其他详细信息，请另行咨询本公司。</p>				最大负载扭矩	负载惯性矩 [*]	JT4	27.0N·m	0.70kg·m ²	JT5	27.0N·m	0.70kg·m ²	JT6	22.0N·m	0.25kg·m ²									
	最大负载扭矩	负载惯性矩 [*]																						
JT4	27.0N·m	0.70kg·m ²																						
JT5	27.0N·m	0.70kg·m ²																						
JT6	22.0N·m	0.25kg·m ²																						
9. 质量	160kg (不包括选购件)																							
10. 安装方法	落地式																							
11. 安装环境	<p>环境温度 : 0至45</p> <p>相对湿度 : 35至85% (无结露)</p>																							
12. 涂装颜色	相当于孟塞尔 10GY9/1																							
13. 选购件	<table border="1"> <tbody> <tr><td>机械挡块</td><td>可变挡块 : JT1</td></tr> <tr><td>安装基座</td><td>300mmH / 600mmH</td></tr> <tr><td>底板</td><td>750mm × 750mm</td></tr> <tr><td>行走装置</td><td></td></tr> <tr><td>涂装颜色</td><td></td></tr> <tr><td></td><td></td></tr> <tr><td></td><td></td></tr> <tr><td></td><td></td></tr> <tr><td></td><td></td></tr> </tbody> </table>			机械挡块	可变挡块 : JT1	安装基座	300mmH / 600mmH	底板	750mm × 750mm	行走装置		涂装颜色												
机械挡块	可变挡块 : JT1																							
安装基座	300mmH / 600mmH																							
底板	750mm × 750mm																							
行走装置																								
涂装颜色																								

有关维护零件和备件，请另行咨询。

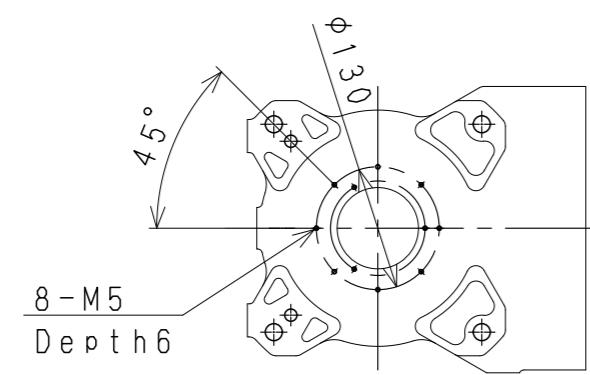
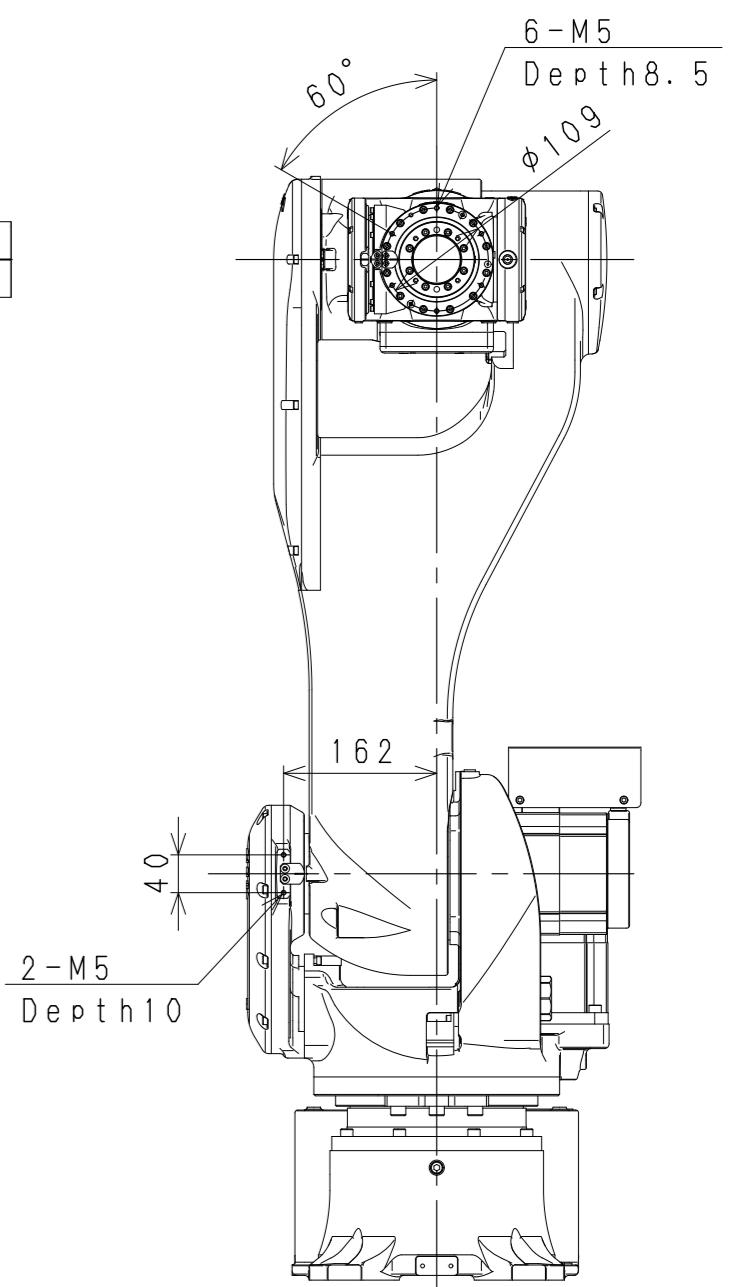
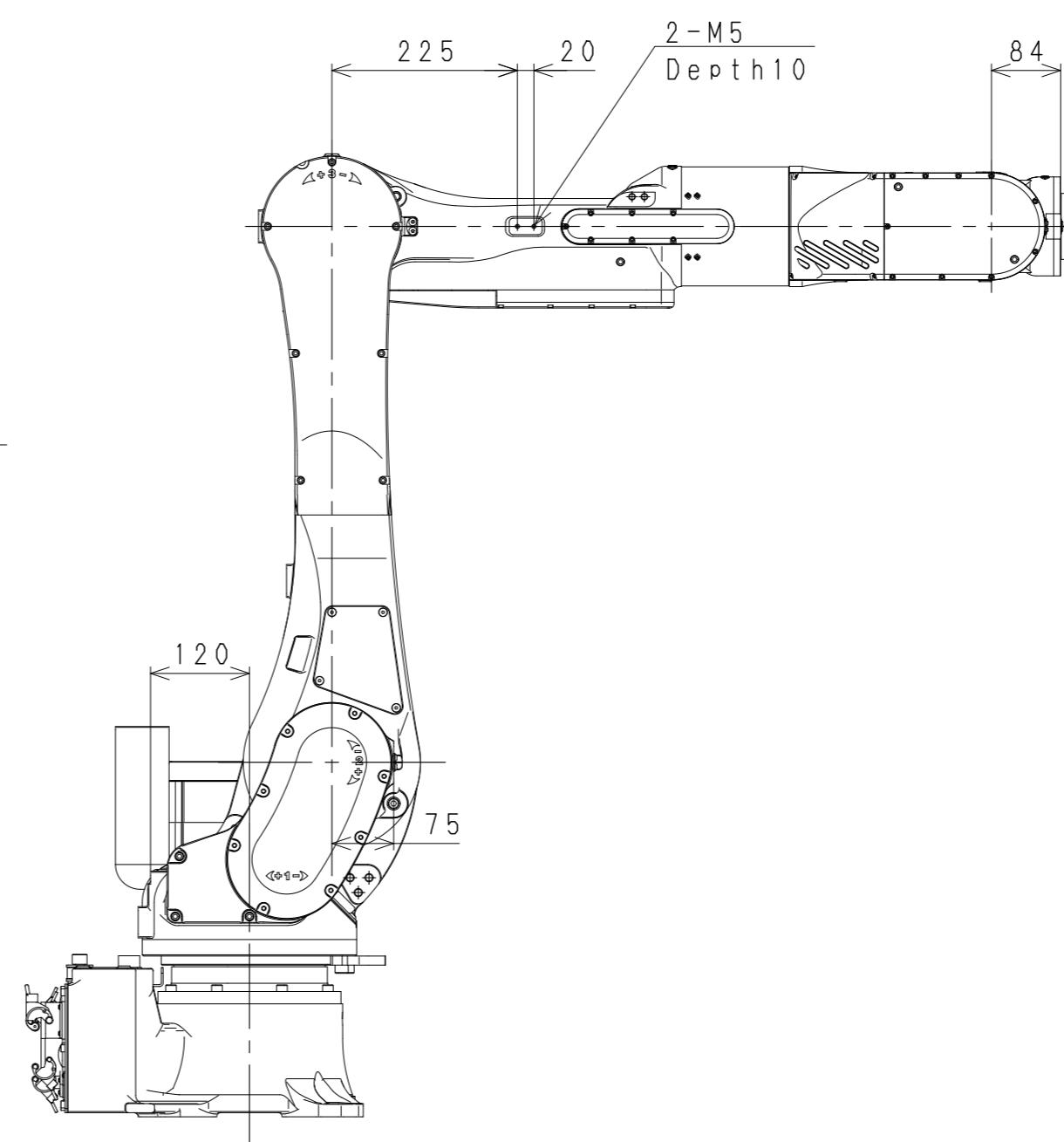
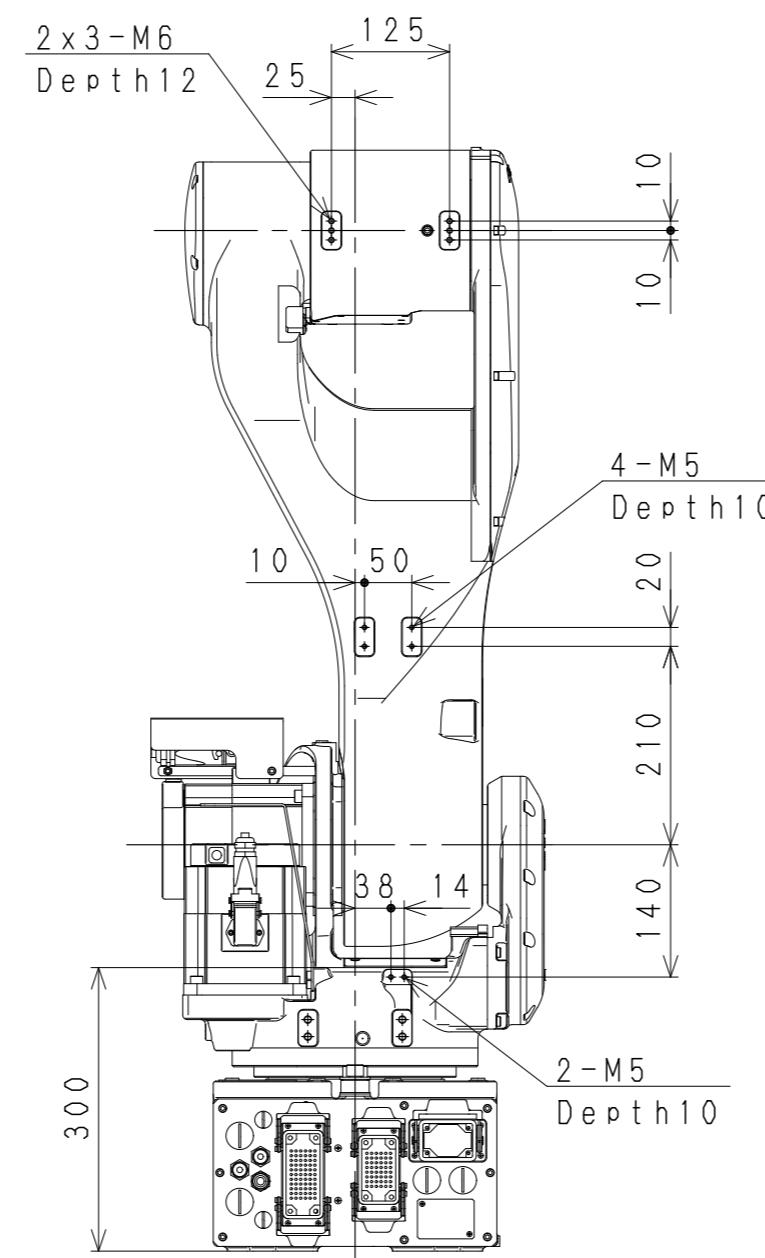
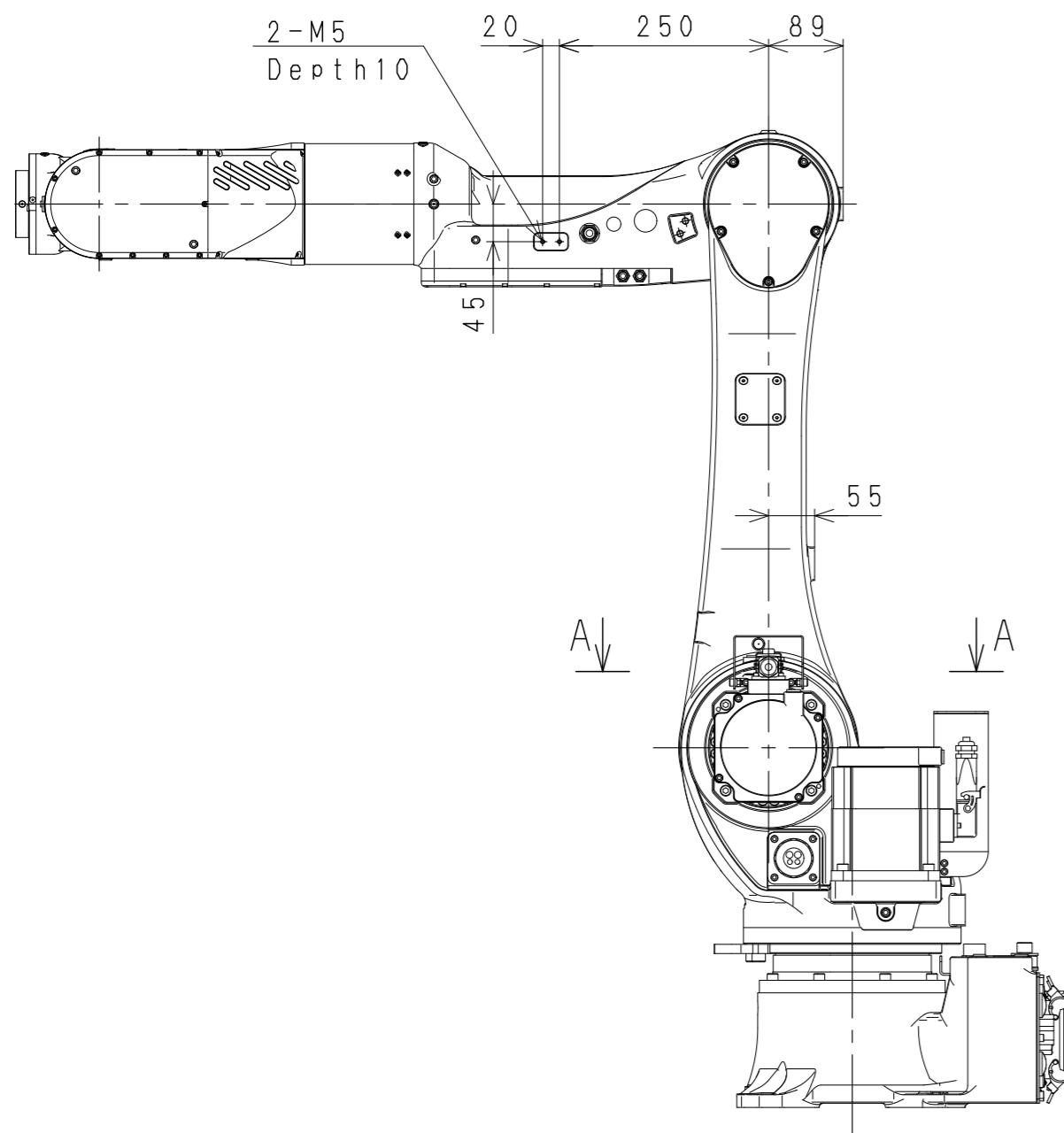
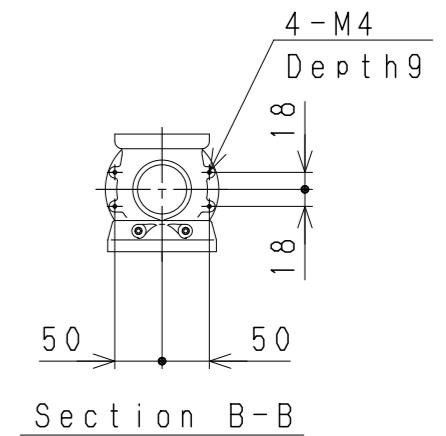
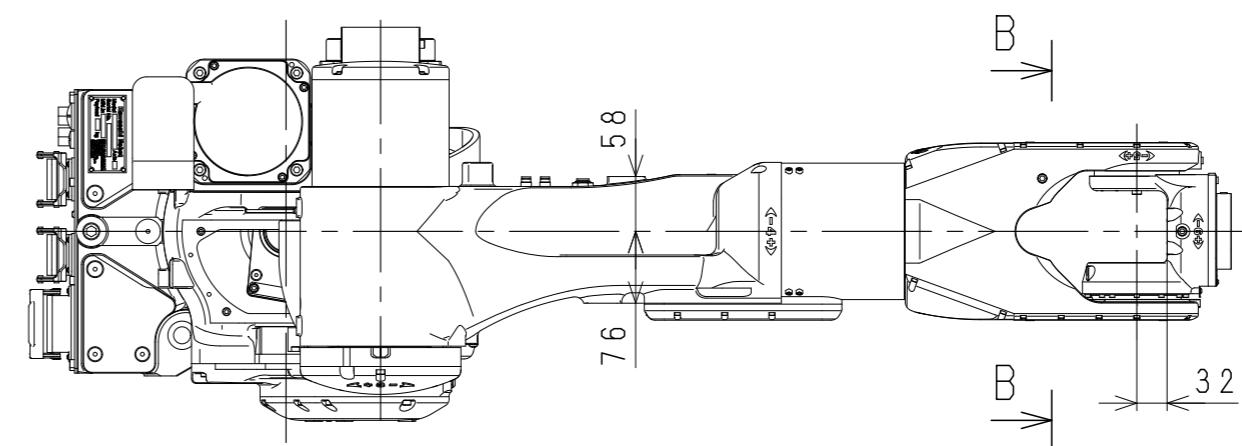
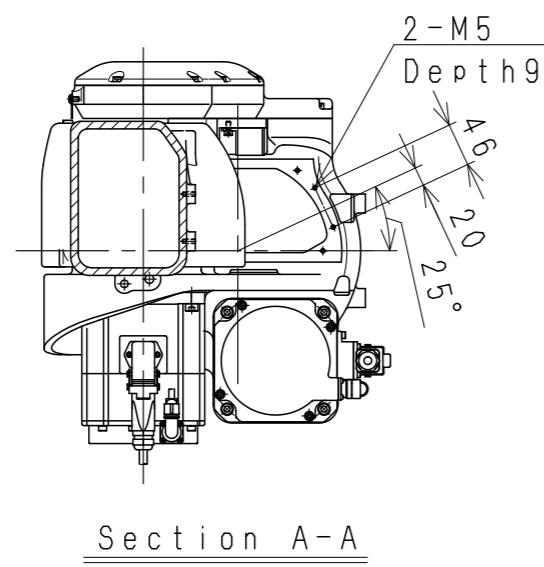


View A



Installation dimensions

BU015N-C
WORKING RANGE



BU015N-C
Service Tapped Hole Positions